

# توری جستجوی دودویی کامل : یک ساختمان داده موازی برای کامپیوتر های موازی با حافظه توزیع شده

حمید بیگی محمد رضا میبیدی

دانشکده مهندسی کامپیوتر  
دانشگاه صنعتی امیرکبیر  
تهران - ایران

## چکیده

یک ماشین دیکشنری از پایگاه داده ای از زوج (کلید، رکورد) و مجموعه ای از عملگرها تشکیل میشود. عملگر های درج، حذف، حذف رکورد دارای کوچکترین کلید، حذف رکورد دارای بزرگترین کلید، جستجو، رکورد دارای نزدیکترین کلید، رکورد بعد، رکورد قبل، رکورد دارای کوچکترین کلید، رکورد دارای بزرگترین کلید، تعداد کلید های کوچکتر و تعداد رکوردهای موجود در پایگاه داده نمونه هایی از عملگرهای ماشین های دیکشنری هستند. پیاده سازی های مختلفی از ماشین های دیکشنری برای کامپیوتر های موازی با حافظه توزیع شده ارائه شده است که زنجیره مرتب [27]، مکعب متوازن [10] و هیپ بانین [23] [26] از آن جمله اند. توری جستجوی دودویی نمونه ای از یک ساختمان داده موازی برای ماشین های دیکشنری بمنظور پیاده سازی در کامپیوترهای موازی با حافظه توزیع شده با ساختار توری یا ابر مکعب میباشد. پیاده سازی توری جستجوی دودویی آنطور که در [24] ارائه شده است دارای اشکالاتی میباشد که میتوان به ایجاد حفره در هنگام عمل درج، از بین رفتن خاصیت توری جستجوی دودویی پس از عمل حذف، عدم توازن توری و پایین بودن توان عملیاتی اشاره نمود. اشکالاتی مانند عدم توازن در توری، تشکیل حفره در هنگام درج و از بین رفتن خاصیت توری جستجوی دودویی پس از عمل حذف، توسط ساختمان داده توری جستجوی دودویی متوازن برطرف شده است [4]. در این مقاله توری جستجوی دودویی کامل معرفی میگردد. این ساختمان داده بمنظور حل مشکلاتی که در توری جستجوی دودویی و توری جستجوی دودویی متوازن وجود دارد ارائه گردیده است. در این ساختمان داده، سطوح مختلف توری بترتیب پر میگردند و این خود باعث افزایش کارایی میگردد. در هنگام پیاده سازی این ساختمان داده روی توری یا ابر مکعب، ماشین از نظر منطقی از دو شبکه غیر مجزا پخش عملگرها و ارسال جواب ها تشکیل میشود. پخش عملگرها و ارسال جواب ها از طریق دو شبکه مختلف سبب کم شدن ترافیک روی شبکه میگردد. مقایسه توری جستجوی دودویی کامل با طرح های دیگر گزارش شده برای کامپیوترهای موازی با حافظه توزیع شده و ساختار توری [11] [12] [31] [34]، نشان میدهد که توری جستجوی دودویی کامل دارای کارایی بمراتب بالاتری میباشد.

کلمات کلیدی : ساختمان داده موازی، ماشین دیکشنری، توری جستجوی دودویی، کامپیوترهای موازی

$$F \leftarrow (F - F(k)) \cup \{(k, r)\}$$

## 1- مقدمه

**Delete (k) :**

$$F \leftarrow F - F(k)$$

**Min (k) :**

$$\text{return } F(k_{\min})$$

**Max (k) :**

$$\text{return } F(k_{\max})$$

**XMin (k) :**

$$F \leftarrow F - F(k_{\min}) \\ \text{return } F(k_{\min})$$

**XMax (k) :**

$$F \leftarrow F - F(k_{\max}) \\ \text{return } F(k_{\max})$$

**Search (k) :**

$$\text{if } k \in F \text{ then return } F(k)$$

**Insert (k, r) :**

یک ماشین دیکشنری از پایگاه داده ای از زوج (کلید، رکورد) و مجموعه ای از عملگرها تشکیل میشود. عملگر های درج (Insert)، حذف (Delete)، حذف رکورد دارای کوچکترین کلید (XMin)، حذف رکورد دارای بزرگترین کلید (XMax)، جستجو (Search)، نزدیکترین کلید (Near)، رکورد بعد (Next)، رکورد قبل (Prev)، رکورد دارای کوچکترین کلید (Min)، رکورد دارای بزرگترین کلید (Max)، تعداد کلید های کوچکتر (CountLess) و تعداد رکوردهای موجود (Count) در پایگاه داده نمونه هایی از عملگرهای ماشین های دیکشنری هستند. فرض کنید F نشاندهنده مجموعه زوج های (k, r) با کلید k و رکورد r موجود در پایگاه داده باشد. اگر بتوان برای کلید k، رکورد r را پیدا نمود که زوج (k, r) در پایگاه داده موجود باشد در اینصورت گفته میشود که کلید k در دیکشنری ذخیره شده است. فرض کنید  $F(k) = \{(k, r) \mid (k, r) \in F\}$ . بنابراین در صورت وجود کلید k در دیکشنری، F(k) یک مجموعه تک عضوی و در غیر اینصورت یک مجموعه تهی میباشد. شرح تعدادی از عملگرهای دیکشنری بصورت زیر است.

**else return 'not found'**

**Next (k) :**  
**if Succ (k) ∈ F then return F(Succ (k))**  
**else return 'Last Key'**

**Prev (k) :**  
**if Pred (k) ∈ F then return F(Pred (k))**  
**else return 'First Key'**

**Near (k) :**  
**return F (X<sub>near</sub>)** where k<sub>near</sub> is the stored key closest to k

**CountLess (k) :**  
**return number of keys x where x < k**

**Count () :**  
**return number of keys k where k ∈ F**

اگر کلید k قبل از عمل درج در دیکشنری موجود باشد، عمل درج را زائد<sup>۵</sup> و اگر قبل از عمل حذف در دیکشنری موجود نباشد، عمل حذف را زائد میگویند. برای سهولت ارائه در این مقاله، یک زوج توسط کلید آن نمایش داده میشود همچنین فرض میشود که عملگرهای درج و حذف زائد نباشند.

عملگرهای ماشین دیکشنری را میتوان به دو دسته عملگرهای اصلاحی<sup>۶</sup> و عملگرهای پرس و جو<sup>۷</sup> تقسیم نمود. عملگرهای اصلاحی محتوای ماشین دیکشنری را تغییر میدهند در حالی که عملگرهای پرس و جو محتوای ماشین را تغییر نمیدهند. عملگرهای درج، حذف و حذف رکورد دارای کوچکترین کلید نمونه هایی از عملگرهای اصلاحی و عملگرهای جستجو، رکورد بعد و رکورد دارای کوچکترین کلید نمونه هایی از عملگرهای پرس و جو میباشند.

برای پیاده سازی ماشین های دیکشنری سه روش گزارش شده است که عبارتند از: الگوریتم های ترتیبی برای پیاده سازی روی کامپیوتر های تک پردازنده [۱۱][۳۶]، الگوریتم های موازی برای پیاده سازی روی سخت افزار [۳][۶] [۱۲] [۱۵][۲۱][۲۵][۳۱][۳۴]، و الگوریتم های موازی برای پیاده سازی روی کامپیوترهای موازی [۲۱][۲۷][۱۳][۱۴][۱۶][۱۷][۳۵]. الگوریتم های موجود برای پیاده سازی ماشین های دیکشنری روی کامپیوتر های موازی به دو دسته، الگوریتم های موازی برای پیاده سازی روی کامپیوترهای موازی با حافظه مشترک و الگوریتم های موازی برای پیاده سازی روی کامپیوترهای موازی با حافظه توزیع شده تقسیم میشوند. در طراحی الگوریتم های موازی برای پیاده سازی روی کامپیوترهای موازی با حافظه مشترک، توجه به تداخل فرایند های موازی در دسترسی به ساختمان داده مشترک میباشد در حالی که در طراحی الگوریتم های موازی برای پیاده سازی روی کامپیوترهای موازی با حافظه توزیع شده، توجه به استخراج توازی در ساختمان داده است. عملگرهای موازی برای درخت های دودوئی [۱۷]، درخت های متوازن [۱۹]، عملگرهای درج و جستجو در درخت های AVL و ۲- [۱۷][۱۳]، عملگرهای موازی درج و حذف در هیپ [۲۹] نمونه هایی از الگوریتم های موازی ارائه شده برای کامپیوترهای موازی با حافظه مشترک میباشند. مکعب متوازن<sup>۸</sup> [۱۰]، زنجیره مرتب<sup>۹</sup> [۲۷] و هیپ بانین<sup>۱۰</sup> [۲۳][۲۶] نمونه هایی از ساختمان داده موازی برای کامپیوترهای موازی با حافظه توزیع شده و ساختار ابر مکعب میباشند. کارایی یک ماشین دیکشنری با توجه به معیارهای زیر مورد بررسی قرار میگیرد.

**فاصله شروع دو عملگر<sup>۱۱</sup>:** حداقل فاصله زمانی که بین شروع اجرای دو عملگر متفاوت نیاز میباشد را فاصله شروع دو عملگر مینامند.

**زمان پاسخ<sup>۱۲</sup>:** زمان بین شروع و اتمام یک عملگر را زمان پاسخ عملگر مینامند.

**توان عملیاتی<sup>۱۳</sup>:** تعداد عملیات موازی انجام شده در واحد زمان را توان عملیاتی ماشین دیکشنری مینامند.

در ادامه سه ماشین دیکشنری که روی کامپیوترهای موازی با حافظه توزیع شده با ساختار توری<sup>۱۴</sup> پیاده سازی شده اند شرح داده میشود. در پایان این مقاله کارایی توری جستجوی دودوئی کامل که در این مقاله پیشنهاد شده است با این سه ماشین که در زیر بطور مختصر شرح داده شده اند مقایسه خواهد شد.

**ماشین Schrodner و Schmeck:** ساختار این ماشین بصورت یک توری  $n \times n$  است که در آن هر پردازنده به چهار پردازنده همسایه اش متصل شده است. کمانهای این ماشین به دو دسته تقسیم میشوند. یکدسته از کمانها برای انتشار<sup>۱۵</sup> عملگرها و جمع آوری نتایج و دسته دیگر برای ارتباط بین پردازنده های همسایه بکار میروند. در این ماشین عملگرها بطور همزمان به تمام پردازنده های سطر اول ارسال میشوند بطوریکه پس از  $n$  واحد زمان، عملگرها به سطر آخر میرسند و از ترکیب نتایج تولید شده در سطر آخر نتیجه عملگر حاصل میشود. این ماشین دارای فاصله شروع دو عملگر  $O(1)$  و زمان پاسخ  $O(n)$  میباشد [۳۱].

**ماشین Dehne و Santoro:** ساختار این ماشین بصورت یک توری  $n \times n$  است که در آن هر پردازنده به چهار یا هشت پردازنده همسایه اش متصل شده است. از نظر منطقی این ماشین از دو شبکه مارپیچی<sup>۱۶</sup> و شبکه انتشار تشکیل شده است که هر دو در توری جاداده میشوند و بطور همزمان عمل میکنند. شبکه مارپیچی بصورتی در توری جا داده میشود که هر پردازنده فقط یک بار در آن ظاهر میشود. رکوردها بصورت نزولی (از جهت پردازنده ورودی-خروجی<sup>۱۷</sup>) در این شبکه ذخیره میشوند. بطوریکه رکورد با بزرگترین کلید در پردازنده ورودی-خروجی قرار دارد. شبکه انتشار برای عملگر جستجو بکار میرود. این شبکه ها بصورت مجزا یا غیر مجزا روی توری جا داده میشوند و یک گراف بدون حلقه را تولید میکنند. این ماشین دارای فاصله شروع دو عملگر  $O(1)$  و زمان پاسخ  $O(n)$  میباشد [۱۸][۱۲].

**ماشین Young و Young:** ساختار این ماشین بصورت یک توری  $n \times n$  است که در آن هر پردازنده به شش پردازنده همسایه اش متصل میباشد. از نظر منطقی این ماشین از دو شبکه خطی<sup>۱۸</sup> و شبکه پوشا<sup>۱۹</sup> تشکیل شده است که هر دو در توری جاداده میشوند. شبکه خطی برای عملگر درج و شبکه پوشا برای عملگر جستجو بکار میرود. این ماشین دارای فاصله شروع دو عملگر  $O(1)$  و زمان پاسخ  $O(n)$  میباشد [۲۴].

توری جستجوی دودوئی<sup>۲۰</sup>، یک نمونه از ساختمان داده های موازی روی کامپیوترهای موازی با حافظه توزیع شده و ساختار توری یا ابر مکعب میباشد که برای اولین بار در [۲۴] پیشنهاد شده است. پیاده سازی این ساختمان داده روی توری یا ابر مکعب آنطور

که در [۲۴] ارائه شده است دارای اشکالاتی میباشد که میتوان به ایجاد حفره در هنگام عمل درج، از بین رفتن خاصیت توری جستجوی دودوئی پس از عمل حذف، عدم توازن توری و پایین بودن توان عملیاتی آن اشاره نمود. عدم توازن توری سبب

افزایش زمان پاسخ میگردد. برای کاهش زمان پاسخ، ساختمان داده توری جستجوی دودوئی متوازن<sup>۲۱</sup> پیشنهاد شده است [۴] که در آن تعداد رکورد های ذخیره شده در تمام پردازنده های نیم توری تقریباً برابر میباشد. در توری جستجوی دودوئی  $n \times n$  و توری جستجوی دودوئی متوازن  $n \times n$  فاصله زمانی شروع دو عملگر مختلف  $O(n)$  میباشد و بهمین دلیل دارای توان عملیاتی بالایی نیستند. در این مقاله یک ساختمان داده موازی جدید بنام توری جستجوی دودوئی کامل<sup>۲۲</sup> معرفی میگردد. این ساختمان داده که مشابه توری جستجوی دودوئی

است دارای توان عملیاتی بالاتری میباشد. در هنگام پیاده سازی این ساختمان داده روی توری یا ابر مکعب، ماشین از نظر منطقی از دو شبکه

غیر مجزا پخش عملگرها و ارسال جواب ها تشکیل میشود. شبکه پخش عملگرها مسیری یکتا بین ریشه و گره های دیگر توری جستجوی دودوئی کامل ایجاد میکند که باعث میگردد که عملگرهای ماشین دیکشنری بصورت متوالی وارد پردازنده ها گردند. این باعث میشود تا سازگاری در توری جستجوی دودوئی کامل بسادگی قابل پیاده سازی باشد. در توری جستجوی دودوئی کامل، عملگرها دارای زمان پاسخ از مرتبه  $O(n)$  و فاصله زمانی بین شروع دو عملگر از مرتبه  $O(1)$  میباشد.

بخش های بعدی مقاله بصورت زیر سازماندهی شده است. ساختمان داده توری جستجوی دودوئی کامل در بخش ۲ معرفی شده است. پیاده سازی عملگرهای این ساختمان داده و سازگاری آن در بخش های ۳ و ۴ بررسی گردیده است. مقایسه ای بین توری جستجوی دودوئی کامل و چند ماشین دیکشنری گزارش شده [۱۸][۱۲][۳۱][۳۴] برای کامپیوترهای موازی با ساختار توری در نتیجه گیری آمده است.

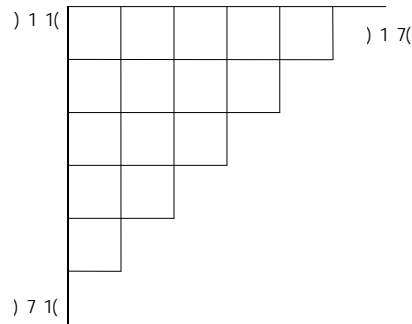
## ۲- توری جستجوی دودوئی کامل

در این قسمت در ابتدا تعاریف توری  $d$ - بعدی و نیم توری دو بعدی داده شده است و سپس توری جستجوی دودوئی و توری جستجوی دودوئی متوازن تعریف و اشکالات موجود در آنها بررسی گردیده است و نهایتاً تعریف توری جستجوی دودوئی کامل که پیاده سازی آن در این مقاله آمده است داده شده است.

**توری  $d$ - بعدی:** یک توری  $d$ - بعدی از اجتماع گره هایی تشکیل میشود که در طول نقاط فضای  $d$ - بعدی قرار گرفته اند و کمانی بین هر گره و نزدیکترین همسایه هایش وجود دارد. گره های یک توری  $d$ - بعدی با  $n_i$  نقطه در طول بعد  $i$ ام بوسیله  $d$ - تایی  $(X_1, X_2, \dots, X_d)$  نمایش داده میشوند بطوریکه هر یک از مختصات  $X_i$  (برای  $i = 1, 2, \dots, d$ ) میتوانند مقادیر صحیح ۱ تا  $n_i$  را اختیار نمایند. دو گره  $(X_1, X_2, \dots, X_d)$  و  $(Y_1, Y_2, \dots, Y_d)$  همسایه یکدیگر گفته میشود اگر یک  $i$  ( $1 \leq i \leq d$ ) وجود داشته باشد بطوریکه برای تمام  $i$  های مخالف  $j$  داشته باشیم  $|x_i - y_i| = 1$  و  $x_j = y_j$ .

**نیم توری دو بعدی:** یک نیم توری دو بعدی  $n \times n$  (که به اختصار نیم توری  $n \times n$  نامیده میشود) از تقسیم توری دو بعدی  $n \times n$  در راستای قطر  $\{(1, n), (2, n-1), \dots, (n, 1)\}$

$(1,2),(n,1)$  بدست میاید. شکل ۱ یک نیم توری دو بعدی  $7 \times 7$  را نشان میدهد. در این نیم توری، گره  $(1,1)$  ریشه، گره های روی قطر  $N_L = \{(i, j) | i + j = n + 1\}$  برگ، گره های میانی نامیده میشوند. نیم توری  $n \times n$  دارای  $n$  سطح میباشد که بترتیب از سطح ۱ الی  $n$  شماره گذاری میشوند. ریشه نیم توری در سطح ۱ قرار دارد. در سطح  $k$  ام نیم توری  $k$  گره  $N_K = \{(i, j) | i + j = K + 1\}$  وجود دارند که برادر یکدیگر نامیده میشوند. گره  $(k, 1)$  را برادر کوچکتر (گره مرز چپ) و گره  $(1, k)$  برادر بزرگتر (گره مرز بالا) نامیده میشوند. برگ های نیم توری در سطح  $n$  ام نیم توری قرار دارند. گره میانی  $(I, J)$  دارای دو پدر راست  $(I-1, J)$  و پدر چپ  $(I, J-1)$ ، گره مرز بالا  $(1, J)$  دارای پدر سمت چپ  $(J-1, 1)$ ، گره مرز چپ  $(I, 1)$  دارای پدر سمت راست  $(I-1, 1)$  و گره ریشه بدون پدر میباشد. گره غیر برگ  $(I, J)$  دارای دو فرزند سمت راست  $(I, J+1)$  و فرزند سمت چپ  $(I+1, J)$  میباشد. شماره سطح یک گره، عمق آن گره و بیشترین عمق در بین گره های غیر تهی، عمق توری نامیده میشود.



شکل ۱: نیم توری دو بعدی  $7 \times 7$

پایین آمدن توان عملیاتی ساختمان داده میگردد. مشکل دیگری که در توری جستجوی دودویی وجود دارد رشد یک بعدی توری (مانند آنچه در درخت جستجوی دودویی وجود دارد) میباشد. اگر داده های درج شونده بترتیب صعودی (نزولی) وارد توری شوند تنها در گره های مرز بالا (مرز چپ) توری قرار میگیرند و بقیه گره ها خالی می ماند. رشد توری در یک بعد و عدم توازن تعداد رکورد ها در گره های توری نیز سبب کاهش توان عملیاتی این ساختمان داده میگردد. برای رفع این اشکالات، توری جستجوی دودویی متوازن که تعریف آن در زیر آمده است پیشنهاد شده است [۴]. در این ساختمان داده رکورد ها بین گره های توری بصورت متوازن توزیع میشوند تا از این طریق توان عملیاتی ساختمان داده افزایش یابد.

### توری جستجوی دودویی متوازن: توری جستجوی دودویی

متوازن یک نیم توری دوبعدی است که دارای شرایط زیر باشد.

- ۱- هر گره میتواند دارای صفر یا بیشتر رکورد باشد.
- ۲- کلید رکورد های ذخیره شده در گره پدر از کلید رکورد های ذخیره شده در گره فرزند سمت چپ بزرگتر و از کلید رکورد های ذخیره شده در گره فرزند سمت راست کوچکتر است.
- ۳- قدر مطلق تفاوت تعداد رکورد های ذخیره شده در هر دو گره موجود در توری حداکثر یک است.

۴- یک گره میانی خالی نمیتواند فرزند پر داشته باشد.

۵- یک گره مرز چپ خالی میتواند فرزند سمت راست پر داشته باشد ولی نمیتواند فرزند سمت چپ پر داشته باشد.

۶- یک گره مرز بالا خالی میتواند فرزند سمت چپ پر داشته باشد ولی نمیتواند فرزند سمت راست پر داشته باشد.

در توری جستجوی دودویی و توری جستجوی دودویی متوازن  $n \times n$  فاصله زمانی شروع دو عملگر مختلف از مرتبه  $O(n)$  میباشد [۴] که این خود باعث پایین آمدن توان عملیاتی این دو ساختمان داده میگردد. هدف از معرفی توری جستجوی دودویی کامل حل مشکل پایین بودن توان عملیاتی در توری جستجوی دودویی و توری جستجوی دودویی متوازن میباشد.

### توری جستجوی دودویی کامل $n \times n$ : توری جستجوی

دودویی کامل  $n \times n$  (که به اختصار توری جستجوی دودویی کامل نامیده میشود) یک نیم توری دوبعدی است که شرایط زیر را دارا میباشد.

- ۱- هر گره غیر برگ میتواند دارای صفر (گره خالی)، یک (گره نیمه پر) یا دو (گره پر) رکورد باشد.
  - ۲- هر گره برگ میتواند دارای صفر یا بیشتر رکورد باشد.
  - ۳- بزرگترین رکورد در هر گره از رکورد های ذخیره شده در فرزند سمت چپ بزرگتر و از رکورد های ذخیره شده در فرزند سمت راست کوچکتر است.
  - ۴- کوچکترین رکورد در هر گره از رکورد های ذخیره شده در فرزندان سمت چپ و سمت راست آن گره کوچکتر است.
  - ۵- همه گره های نیمه پر در یک سطح قرار دارند یا بعبارتی دیگر در نیم توری تنها یک سطح وجود دارد که دارای گره های نیمه پر است.
  - ۶- هر گره نیمه پر و یا پر دارای والدین پر میباشد.
  - ۷- یک سطح بطور همزمان نمیتواند دارای گره های خالی و پر باشد.
  - ۸- یک گره نیمه پر نمیتواند دارای برادر بزرگتر پر باشد.
  - ۹- یک گره خالی نمیتواند دارای برادر بزرگتر نیمه پر باشد.
  - ۱۰- برای دو گره برگ  $a$  و  $b$  بطوریکه گره  $a$  برادر کوچکتر گره  $b$  باشد تعداد رکوردهای ذخیره شده در گره  $a$  مساوی یا بزرگتر از تعداد رکوردهای ذخیره شده در گره  $b$  می باشد.
- فرض کنید که گره های نیم توری دوبعدی  $n \times n$  با عمق  $m$  که در آن  $N$  رکورد ذخیره شده باشد را بصورت شکل ۲ شماره گذاری نماییم در اینصورت برای یک توری جستجوی کامل قضایای زیر صادق میباشد.

**توری جستجوی دودویی:** توری جستجوی دودویی یک نیم توری دو بعدی است که دارای شرایط زیر میباشد.

- ۱- هر گره غیر برگ میتواند دارای صفر یا یک رکورد باشد.
  - ۲- هر گره برگ میتواند دارای صفر یا بیشتر رکورد باشد.
  - ۳- کلید رکورد ذخیره شده در گره پدر از کلید رکورد ذخیره شده در گره فرزند سمت چپ بزرگتر و از کلید رکورد ذخیره شده در گره فرزند سمت راست کوچکتر است.
- پایه سازی توری جستجوی دودویی برای کامپیوترهای موازی با حافظه توزیع شده و ساختار ابر مکعب در [۲۴] آمده است. الگوریتم های ارائه شده برای این ساختمان داده دارای اشکالاتی بوده است. یکی از این اشکالات بوجود آمدن حفره (یک گره میانی خالی که دارای دو پدر و فرزند سمت راست پر باشد) در عملگر درج میباشد که سبب از بین رفتن خواص توری جستجوی دودویی میگردد. اشکال دیگر عدم برقراری خواص توری جستجوی دودویی و تشکیل حفره پس از عمل حذف میباشد. اشکالات فوق بصورت زیر برطرف شده اند [۴]. برای از بین بردن حفره دوروش پیشنهاد شده است. در روش اول هنگام درج رکورد  $X$ ، تشکیل یا عدم تشکیل حفره بررسی میشود. در صورت تشکیل حفره با جایگزینی رکورد پدر سمت راست حفره توسط رکورد  $X$  و درج رکورد پدر سمت راست حفره در توری جستجوی دودویی از تشکیل حفره جلوگیری میشود. روش دوم برای از بین رفتن حفره استفاده از توری جستجوی دودویی متوازن میباشد.

توازن در توری جستجوی دودویی سبب عدم تشکیل حفره میگردد.

عدم برقراری خواص توری جستجوی دودویی و تشکیل حفره در هنگام حذف رکورد  $X$  بصورت زیر برطرف شده است. برای حذف رکورد  $X$ ، ابتدا گره حاوی  $X$  پیدا میشود. اگر گره پیدا شده برگ یا گره میانی بدون فرزند یا گره مرزی بدون فرزند باشد، رکورد  $X$  حذف میشود. اگر گره پیدا شده یک گره مرزی باشد از برگ تا گره پیدا شده شیفته داده میشوند تا حفره ایجاد شده پر گردد. اگر گره پیدا شده دارای یک فرزند باشد و رکورد فرزند موجود شرایط انتقال به گره پدر را داشته باشد، رکورد فرزند جایگزین رکورد پدر میشود و در غیر اینصورت رکورد یکی از والدین که شرایط جایگزینی را داشته باشد به این گره منتقل میشود و عملگر حذف به گره منتقل میگردد که رکورد آن انتقال یافته است. در صورتیکه گره پیدا شده دارای دو فرزند باشد در صورت برقرار بودن شرایط جایگزینی، حفره ایجاد شده توسط رکورد یکی از فرزندان و در غیر اینصورت توسط رکورد یکی از والدین پر میشود و عملگر حذف به گره واجد شرایط منتقل میشود. جایگزینی و انتقال تا زمانی ادامه پیدا میکند که به گره برگ، گره مرزی یا گره میانی بدون فرزند برسیم.

در توری جستجوی دودویی میتوان حداکثر یک رکورد در گره های غیر برگ و چندین رکورد را در گره های برگ ذخیره نمود. بهمین دلیل بار روی گره های برگ بیشتر میباشد که منجر به

فرض میکنیم عمق توری جستجوی دودوئی کامل  $k$  باشد. با توجه به تعریف توری جستجوی دودوئی کامل، اگر تعداد رکوردهای ذخیره شده در توری بزرگتر از  $k(k-1)$  و کوچکتر یا مساوی  $k(k+1)$  باشد. با استفاده از نامساویهای  $k(k-1) < N$  و  $k(k+1) \geq N$  و حل آنها جوابهای مثبت زیر بدست میآیند.

$$\frac{\sqrt{1+4N}-1}{2} \leq k < \frac{\sqrt{1+4N}+1}{2}$$

بدلیل اینکه عمق توری عددی صحیح است، در نتیجه عمق برابر است با

$$k = \left\lceil \frac{\sqrt{1+4N}-1}{2} \right\rceil$$

۲- تعداد رکوردهای خیره شده در حداقل یک برگ بیش از دو رکورد باشد. در این حالت عمق توری برابر  $n$  است. در نتیجه عمق توری دارای  $N$  رکورد، برابر است با

$$\min \left( n, \left\lceil \frac{\sqrt{1+4N}-1}{2} \right\rceil \right)$$

و بدین ترتیب قضیه اثبات می‌گردد. ■

قضیه ۵: زمان پاسخ عملگر جستجو در توری جستجوی دودوئی کامل که در آن  $N$  رکورد ذخیره شده باشد برابر است با:

$$\min \left( n-1, \left\lceil \frac{\sqrt{1+4N}-1}{2} \right\rceil \right)$$

اثبات: با توجه به قضیه ۴، در توری جستجوی دودوئی کامل با  $N$  رکورد، تعداد مقایسه های لازم برای پیدا کردن یک رکورد برابر است با

$$\begin{aligned} &= \min \left( n, \left\lceil \frac{\sqrt{1+4N}-1}{2} \right\rceil \right) - 1 \\ &= \min \left( n-1, \left\lceil \frac{\sqrt{1+4N}-1}{2} \right\rceil - 1 \right) \\ &= \min \left( n-1, \left\lfloor \frac{\sqrt{1+4N}-1}{2} \right\rfloor \right) \end{aligned}$$

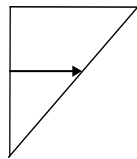
و قضیه اثبات می‌گردد. ■

کوچکترین و بزرگترین رکورد هر گره بترتیب توسط دو متغیر  $SmallItem$  و  $LargeItem$  ذخیره میشوند. برای گرههای دارای یک رکورد مقدار  $SmallItem$  و  $LargeItem$  یکسان میباشد.

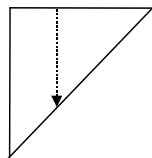
با توجه به تعریف توری جستجوی دودوئی کامل میتوان نتایج زیر را گرفت. برای سهولت نمایش، رکورد های  $SmallItem$  (S) ،  $LargeItem$  (L) و زوج ( )  $SmallItem$  ،  $LargeItem$  (I) بترتیب توسط خطوط نقطه چین، خط چین و پر نشان داده میشوند.

نتیجه ۱: رشته زیر یک رشته صعودی است.

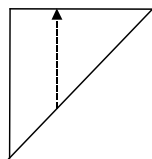
$$S(k, 1), L(k, 1), S(k, 2), L(k, 2), \dots, S(k, n-k+1), L(k, n-k+1)$$



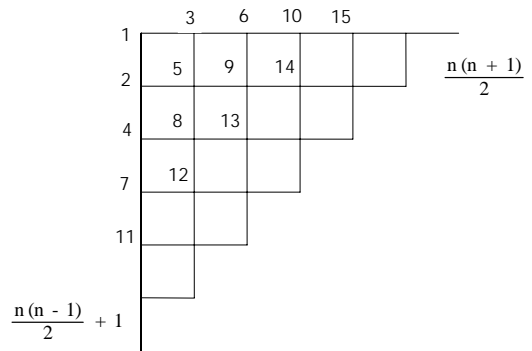
نتیجه ۲: رشته  $\{S(1,J), S(2,J), \dots, S(n-J+1, J)\}$  یک رشته صعودی است.



نتیجه ۳: رشته  $\{L(n-J+1, J), \dots, L(2,J), L(1,J)\}$  یک رشته صعودی است.



نتیجه ۴: رشته  $\{I(k,1), \dots, I(k,J-1), S(k,J), L(k,J), \dots, L(1,J)\}$  یک رشته صعودی است.



شکل ۲: شماره گذاری نیم توری دو بعدی

قضیه ۱: اگر  $N \leq n(n-1)$  و  $m^2 \geq N$  باشد گرههای با شماره  $1, \dots, \frac{m(m-1)}{2}$  پر و گره های با شماره  $\frac{m(m-1)}{2} + 1, \dots, N - \frac{m(m-1)}{2}$  نیمه پر هستند.

قضیه ۲: اگر  $n(n-1) \leq N \leq m^2$  باشد گرههای با شماره  $1, \dots, N - \frac{m(m+1)}{2}$  پر و گره های با شماره  $\frac{m(m+1)}{2} + 1, \dots, N - \frac{m(m+1)}{2}$  نیمه پر هستند.

قضیه ۳: اگر شرط  $N > n(n-1)$  برقرار باشد گرههای برگ با شماره  $1, \dots, \frac{n(n-1)}{2}$  برگهای با شماره  $K + \frac{n(n-1)}{2} + 1, \dots, \frac{n(n-1)}{2} + 1 + K \pmod{N - n(n-1)}$  (برای  $K = \text{mod}(N - n(n-1), n)$ ) دارای  $\left\lceil \frac{N - n(n-1)}{n} \right\rceil$  رکورد و برگهای با شماره  $\frac{n(n-1)}{2} + K + 1, \dots, \frac{n(n-1)}{2} + 1 + K \pmod{\frac{N - n(n-1)}{n}}$  دارای رکورد هستند. اثبات قضایای فوق در [۵] آورده شده است.

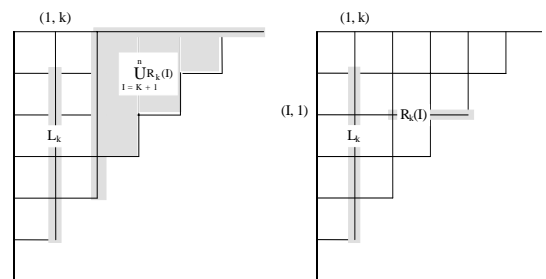
فرض کنید که برای  $1 \leq I \leq n-k$  مجموعه های  $R_k(I) = \{(I, J) \mid k < J \leq n\}$

$$L_k = \{(I, k) \mid k < I \leq n\} \cup \bigcup_{I=k+1}^n R_k(I)$$

گره مرز بالا  $(1, k)$  را کامل میگوییم اگر یا نیمه پر باشد یا خالی

موجود در مجموعه های  $R_k(I) = \{(I, J) \mid k < J \leq n\}$  و  $L_k = \{(I, k) \mid k < I \leq n\}$  برابر صفر یا ۱ باشد و گره مرز بالا  $(1, k+1)$  کامل باشد.

نیم توری دو بعدی  $n \times n$  با ریشه  $q$  را کامل میگوییم اگر و بعدی  $(n-1) \times (n-1)$  باریشه فرزند سمت راست  $q$  کامل باشد.



شکل ۳

قضیه ۴: اگر در یک توری جستجوی دودوئی کامل  $N$  رکورد ذخیره شده باشد عمق توری

$$\min \left( n, \left\lceil \frac{\sqrt{1+4N}-1}{2} \right\rceil \right)$$

اثبات: اثبات در دو قسمت انجام میگیرد

۱- تعداد رکوردهای ذخیره شده در برگها کمتر و یا مساوی دو باشد:

**قضیه ۷:** فرض کنید  $R$  و  $L$  بترتیب نشان دهنده تعداد رکورد های موجود در مجموعه های  $\bigcup_{I=k+1}^n R_k(I)$  و  $L_k$  باشد. اگر گره مرز بالا،  $(1, k)$  کامل باشد در اینصورت رابطه زیر برقرار است.

$$R = \begin{cases} \left\lceil \frac{L}{2} \right\rceil \left( \left\lfloor \frac{L}{2} \right\rfloor + 1 \right) & \text{if } L \leq 2(n-k) \\ (n-k) [L - (n-k+1)] & \text{if } L > 2(n-k) \end{cases}$$

اثبات: اثبات قضیه در دو قسمت انجام میگردد.

۱- تعداد رکورد های ذخیره شده در برگ هاکمتر یا مساوی دو باشد:

با توجه به تعریف توازن سطحی و اینکه حداکثر دو رکورد در هر گره غیر برگ میتواند ذخیره شود تعداد گره های نیمه پر و پر در مجموعه های  $R_k(I)$  و  $L_k$  برابر است با  $n_L = \left\lfloor \frac{L}{2} \right\rfloor$ .

توجه به تعریف توری جستجوی کامل،  $R$  برابر است با

$$R = \sum_{m=0}^{n_L-1} (L-2m) = \left\lfloor \frac{L}{2} \right\rfloor \left( \left\lfloor \frac{L}{2} \right\rfloor + 1 \right)$$

۲- تعداد رکورد های ذخیره شده در برگ ها بیش از دو باشد:

با توجه به تعریف نیم توری و بعدی  $n \times n$ ،  $(n-k)$  گره برگ در مجموعه  $\bigcup_{I=k+1}^n R_k(I)$  و  $(n-k-1)$  گره غیر برگ در مجموعه  $L_k$  وجود دارند. با توجه به اینکه  $(n-k-1)$  گره غیر برگ موجود در مجموعه  $L_k$  پر (دارای دو رکورد) هستند با استفاده از قسمت ۱ همین قضیه، تعداد رکورد های موجود در گره های غیر برگ مجموعه  $R$  برابر است با

$$R_1 = (n-k-1)(n-k)$$

و  $(L-2(n-k-1))$  رکورد در برگ  $(n-k+1, k)$  ذخیره شده است. با توجه به تعریف توازن سطحی، تعداد رکورد های موجود در گره های برگ مجموعه  $\bigcup_{I=k+1}^n R_k(I)$  برابر تعداد رکوردهای موجود در برگ  $(n-k+1, k)$  میباشد. در نتیجه تعداد رکوردهای موجود در برگهای مجموعه برابر است با

$$R_2 = [L-2(n-k-1)](n-k)$$

بنابراین تعداد رکورد های موجود در مجموعه  $\bigcup_{I=k+1}^n R_k(I)$  برابر است با

$$R = R_1 + R_2 = [L - (n-k-1)](n-k)$$

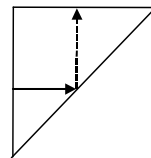
و بدین ترتیب قضیه اثبات میگردد. ■

**عملگر درج:** این عملگر علاوه بر درج یک رکورد وظیفه حفظ خاصیت توری جستجوی دودوئی کامل را بر عهده دارد. این عملگر در حین درج یک رکورد در توری با ایجاد چرخش های لازم توازن در توری جستجوی دودوئی را برقرار مینماید. عملگر این عملگر برای گره های مرز بالا و گره های دیگر متفاوت است. نحوه اجرای این عملگر با توجه به نوع گره بصورت زیر میباشد.

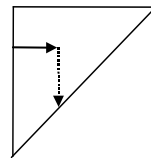
الف- اگر گره  $q$  یک گره مرز بالا باشد، عملگر درج رکورد  $x$  را از پدر سمت چپ خود دریافت میکند. در صورتیکه گره  $q$  خالی یا نیمه پر باشد رکورد  $x$  در این گره قرار میگیرد. در صورتیکه گره  $q$  دارای دو رکورد باشد متغیر  $Balance$  مشخص میکند که رکورد  $x$  باید از طریق کدام فرزند درج شود. اگر مقدار متغیر  $Balance$  کوچکتر از صفر باشد رکورد  $x$  از طریق فرزند سمت راست درج میشود. در فرایند درج رکورد  $x$ ، از طریق فرزند سمت راست امکان برهم خوردن خاصیت توری جستجوی دودوئی کامل وجود دارد. برای برقرار نمودن خاصیت توری جستجوی دودوئی کامل یکی از روشهای زیر میتواند مورد استفاده قرار گیرد.

۱- اگر رکورد  $x$ ، از رکورد  $LargeItem$  بزرگتر باشد، رکورد  $x$ ، از طریق فرزند سمت راست درج میشود.

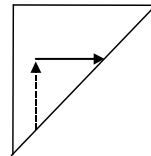
۲- اگر رکورد  $x$ ، از رکورد  $SmallItem$  کوچکتر باشد، رکورد  $LargeItem$  از طریق فرزند سمت راست درج میشود و رکورد  $SmallItem$  برای چرخش از طریق فرزند سمت چپ استفاده میگردد و سپس رکوردهای  $x$  و  $Prev(LargeItem)$  (رکورد  $LargeItem$  در فرزند سمت چپ این گره) بترتیب جای خالی رکورد های  $SmallItem$  و  $LargeItem$  را پر میکنند. نحوه اجرای این عمل در شکل زیر نشان داده شده است.



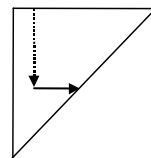
نتیجه ۵: رشته  $\{I(k,1), \dots, I(k,J-1), S(k,J), \dots, S(J,n-J+1)\}$  یک رشته صعودی است.



نتیجه ۶: رشته  $\{L(n-J+1,J), \dots, L(k,J), I(k,J), \dots, I(k,n-I+1)\}$  یک رشته صعودی است.

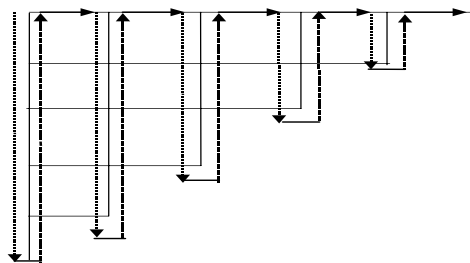


نتیجه ۷: رشته  $\{S(1,J), \dots, S(k,J), I(k,J), \dots, I(k,n-k+1)\}$  یک رشته صعودی است.



**قضیه ۸:** زنجیره زیر یک رشته صعودی است

$$\{S(1,1), \dots, S(n,1), L(n,1), \dots, L(1,1), S(1,2), \dots, S(n-1,2), \dots, L(1,2), \dots, S(1,n-1), S(2,n-1), L(2,n-1), L(1,n-1), S(1,n), L(1,n)\}$$



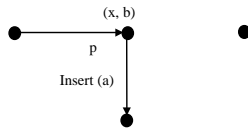
اثبات: با استفاده از نتایج ۱، ۲ و ۳.

### ۲- عملگرها

در این بخش چگونگی کارکرد عملگرهای درج، حذف، حذف رکورد دارای کوچکترین کلید، جستجو، رکورد دارای کلید بعد، رکورد دارای کوچکترین کلید و رکورد دارای بزرگترین کلید شرح داده میشود. برای سادگی ارائه، در ادامه بحث رکوردهای موجود در یک گره غیر برگ توسط زوج  $(SmallItem, LargeItem)$  نشان داده میشود.

توازن در گره مرز بالا  $(1, k)$  توسط متغیر  $Balance$  نشان داده میشود. اگر مقدار این متغیر مساوی صفر باشد در اینصورت این گره متوازن است و نیم توری که ریشه آن گره مرز بالا  $(1, k)$  است یک توری جستجوی دودوئی کاملاً پر میباشد. در صورتی که مقدار این متغیر بزرگتر از صفر باشد تعداد رکوردهای موجود در مجموعه  $R_k(I)$  بیشتر از تعداد رکورد های موجود در مجموعه  $L_k$  و در غیر اینصورت تعداد رکوردهای موجود در مجموعه  $L_k$  بیشتر از تعداد رکورد های موجود در مجموعه  $R_k(I)$  میباشد. بدلیل اینکه رکوردهایی که از طریق فرزند سمت راست گره مرز بالا  $(1, k)$  درج میشوند مشخص نیستند که در چه گره ای درج میشوند بنابراین مقدار متغیر  $Balance$  قابل محاسبه نیست. قضیه زیر بر اساس تعداد رکوردهایی که از طریق فرزند سمت راست و فرزند سمت چپ درج میشوند چگونگی محاسبه مقدار متغیر  $Balance$  را بیان میکند.

### قبل از اجرا عملگر درج



### پس از اجرا عملگر درج

شکل ۷

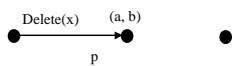
ب- اگر گره  $q$  یک گره میانی یا گره مرز چپ یا گره برگ باشد، عملگر درج رکورد  $X$  را از پدر سمت راست خود دریافت میکند. در صورتیکه گره  $q$ ، گره میانی خالی یا نیمه پر یا گره برگ باشد رکورد  $X$  در گره  $q$  قرار میگیرد. در غیر اینصورت یکی از سه حالت زیر پیش میاید.

- ۱- اگر رکورد  $X$  از رکورد  $LargerItem$  بزرگتر باشد رکورد  $LargerItem$  از طریق فرزند سمت چپ درج میشود و سپس جای خالی آن توسط رکورد  $X$  پر میگردد.
- ۲- اگر رکورد  $X$  از رکورد  $SmallItem$  کوچکتر باشد رکورد  $SmallItem$  از طریق فرزند سمت چپ درج میشود و سپس رکورد  $X$  جای خالی آنرا پر میکند.
- ۳- اگر رکورد  $X$  از رکورد  $SmallItem$  بزرگتر و از رکورد  $LargerItem$  کوچکتر باشد رکورد  $X$  از طریق فرزند سمت چپ درج میشود.

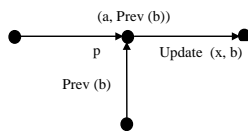
**عملگر حذف:** نحوه اجرای این عملگر مشابه عملگر حذف در درخت جستجوی دودوئی است یعنی با حذف رکورد  $x$ ، رکورد  $Next(x)$  (کوچکترین رکورد بزرگتر از  $x$ ) یا رکورد  $Prev(x)$  (بزرگترین رکورد کوچکتر از  $x$ ) جای خالی  $x$  را پر میکنند. در این عملگر، در حین حذف یک رکورد با ایجاد چرخش های لازم خواص توری جستجوی دودوئی کامل برقرار میگردد. عملکرد این عملگر برای گره های مرز بالا و گره های دیگر متفاوت است. نحوه اجرای این عملگر با توجه به نوع گره بصورت زیر میباشد.

الف - اگر گره  $q$  یک گره مرز بالا باشد، عملگر حذف رکورد  $X$  را از پدر سمت چپ خود دریافت میکند. اگر گره  $q$  فرزندی نداشته باشد رکورد  $X$  از این گره حذف میگردد. در غیر اینصورت یکی از چهار حالت زیر پیش آید.

- ۱- اگر رکورد  $X$  از رکورد  $LargerItem$  و متغیر  $Balance$  از صفر بزرگتر باشند رکورد  $X$  از طریق فرزند سمت راست حذف میشود.
- ۲- اگر رکورد  $X$  از رکورد  $LargerItem$  بزرگتر و متغیر  $Balance$  کوچکتر یا مساوی صفر باشند، از طریق فرزند سمت راست رکورد های  $X$  و  $LargerItem$  بترتیب حذف و درج میشوند و سپس رکورد  $Prev(LargerItem)$  جای خالی  $Prev(LargerItem)$  را پر میکنند. نحوه اجرای این عمل در شکل زیر نشان داده شده است.



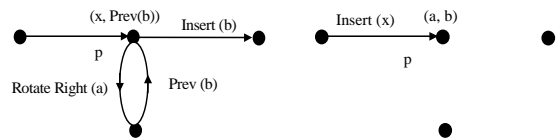
### قبل از اجرا عملگر درج



### پس از اجرا عملگر درج

شکل ۸

- ۳- اگر رکورد  $X$  بزرگتر از رکورد  $SmallItem$  و کوچکتر از رکورد  $LargerItem$  و متغیر  $Balance$  کوچکتر یا مساوی صفر باشد، رکورد  $X$  از طریق فرزند سمت چپ حذف میشود.
- ۴- اگر رکورد  $X$  بزرگتر از رکورد  $SmallItem$  و کوچکتر از رکورد  $LargerItem$  و متغیر  $Balance$  بزرگتر از صفر باشد، رکورد  $X$  از طریق فرزند سمت چپ حذف و رکورد  $LargerItem$  از طریق فرزند سمت چپ درج میگردد. جای خالی  $LargerItem$  توسط رکورد  $Next(LargerItem)$  پر میشود. نحوه اجرای این عمل در شکل زیر نشان داده شده است.

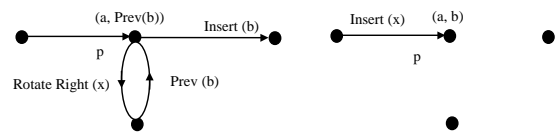


### قبل از اجرا عملگر درج

درج

شکل ۴

۳- اگر رکورد  $X$  از رکورد  $SmallItem$  بزرگتر و از رکورد  $LargerItem$  کوچکتر باشد، رکوردهای  $X$  و  $LargerItem$  بترتیب از طریق فرزندان سمت چپ و سمت راست درج میشوند و سپس رکورد  $Prev(LargerItem)$  جای خالی  $LargerItem$  را پر میکند. نحوه اجرای این عمل در شکل زیر نشان داده شده است.



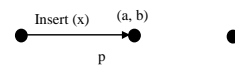
### قبل از اجرا عملگر درج

درج

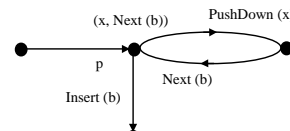
شکل ۵

اگر مقدار  $Balance$  بزرگتر یا مساوی صفر باشد، رکورد  $X$  از طریق فرزند سمت چپ درج میشود که یکی از حالت های زیر اتفاق میافتد.

- ۱- اگر رکورد  $X$  از رکورد  $SmallItem$  بزرگتر و از رکورد  $LargerItem$  کوچکتر باشد رکورد  $X$  از طریق فرزند سمت چپ درج میشود.
- ۲- اگر رکورد  $X$  از رکورد  $LargerItem$  بزرگتر باشد، رکورد  $LargerItem$  از طریق فرزند سمت چپ درج میشود و رکورد  $X$  برای چرخش از طریق فرزند سمت راست استفاده میگردد و سپس جای خالی رکورد  $LargerItem$  توسط رکورد  $Next(LargerItem)$  (رکورد  $SmallItem$  در فرزند سمت راست این گره) پر میگردد. نحوه اجرای این عمل در شکل زیر نشان داده شده است.



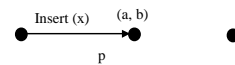
### قبل از اجرا عملگر درج



### پس از اجرا عملگر درج

شکل ۶

- ۳- اگر رکورد  $X$  از رکورد  $SmallItem$  کوچکتر باشد، رکورد  $SmallItem$  از طریق فرزند سمت چپ درج میشود و سپس جای خالی آن توسط رکورد  $X$  پر میگردد. نحوه اجرای این عمل در شکل زیر نشان داده شده است.

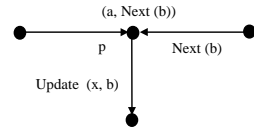


ب- اگر گره  $q$  یک گره میانی یا مرز چپ یا برگ باشد، عملگر جستجو را از پدر سمت راست خود دریافت میکند و یکی از سه حالت زیر پیش میآید.

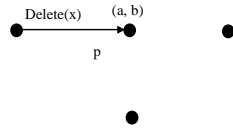
۱- اگر کلید  $X$  مساوی کلید یکی از رگردهای ذخیره شده در گره  $q$  باشد، کلید  $X$  در توری وجود دارد و جستجو پایان میپذیرد.

۲- اگر کلید  $X$  بزرگتر از کلید رگورد  $SmallItem$  و کوچکتر از کلید رگورد  $LargeItem$  باشد، جستجو از طریق فرزند سمت چپ انجام میشود.

۳- اگر کلید  $X$  کوچکتر از کلید رگورد  $SmallItem$  یا بزرگتر از کلید رگورد  $LargeItem$  یا گره  $q$  خالی باشد، کلید  $X$  در توری موجود نمیشود و جستجو پایان میپذیرد.



### قبل از اجرا عملگر درج



### پس از اجرا عملگر درج

شکل ۹

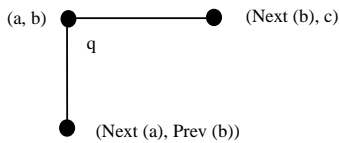
**عملگر جستجوی رگورد دارای کوچکترین کلید:** وظیفه این عملگر پیدا نمودن رگورد دارای کوچکترین کلید در توری میباشد. رگورد دارای کوچکترین کلید در متغیر  $SmallItem$  گره ریشه قرار دارد.

**عملگر جستجوی رگورد دارای بزرگترین کلید:** وظیفه این عملگر پیدا نمودن رگورد دارای بزرگترین کلید در توری میباشد. رگورد دارای بزرگترین کلید در سمت راست ترین گره مرز بالای غیر تهی قرار دارد یا حرکت از ریشه به فرزند سمت راست، این رگورد پیدا میشود.

**عملگر حذف رگورد دارای کوچکترین کلید:** وظیفه این عملگر پیدا نمودن رگورد دارای کوچکترین کلید و حذف آن از توری میباشد. رگورد دارای کوچکترین کلید در متغیر  $SmallItem$  گره ریشه قرار دارد. پس از حذف این رگورد، اگر ریشه دارای فرزندی باشد از چرخش های مشابه چرخش های عملگر حذف (شکل های ۸ الی ۱۰) برای پر نمودن جای خالی رگورد  $SmallItem$  استفاده میشود.

**عملگر جستجوی رگورد بعد:** وظیفه این عملگر در صورتیکه کلید  $X$  بزرگترین کلید توری نباشد پیدا نمودن کوچکترین رگورد بزرگتر از رگورد  $X$  (رگورد  $Next(X)$ ) میباشد و در غیر اینصورت جواب  $LastKey$  را تولید میکند. عملگر این عملگر برای گره های مرز بالا و گره های دیگر متفاوت است. این عملگر ابتدا گره ای را پیدا میکند که رگورد با کلید  $X$  در آن ذخیره شده باشد و سپس براساس نوع گره رگورد بعد را تعیین میکند. نحوه اجرای این عملگر با توجه به نوع گره بصورت زیر میباشد.

الف - اگر گره  $q$  یک گره مرز بالا باشد، عملگر رگورد بعد را از پدر سمت چپ خود دریافت میکند. ترتیب رگورد های ذخیره شده در این گره و فرزندان بصورت زیر میباشد.



شکل ۱۱

برای اجرای این عملگر یکی از چهار حالت زیر پیش میآید.

۱- اگر گره  $q$  یک گره نیمه پر باشد، این رگورد دارای بزرگترین کلید میباشد.

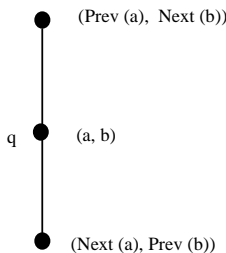
۲- اگر گره  $q$  یک گره پر بدون فرزند و کلید  $X$  مساوی کلید رگورد  $SmallItem$  باشد، رگورد بعد، رگورد  $LargeItem$  گره  $q$  است.

۳- اگر گره  $q$  یک گره پر بدون فرزند سمت راست و کلید  $X$  مساوی کلید رگورد  $LargeItem$  گره  $q$  باشد این بزرگترین کلید میباشد.

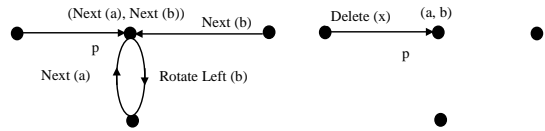
۴- اگر گره  $q$  یک گره پر دارای فرزند سمت راست و کلید  $X$  مساوی کلید رگورد  $LargeItem$  باشد، رگورد بعد، رگورد  $SmallItem$  فرزند سمت راست این گره است.

۵- اگر گره  $q$  یک گره پر دارای فرزند سمت چپ و کلید  $X$  مساوی کلید رگورد  $SmallItem$  باشد، رگورد بعد، رگورد  $SmallItem$  فرزند سمت چپ این گره است.

ب- اگر گره  $q$  یک گره مرز میانی یا مرز چپ باشد، عملگر رگورد بعد را از پدر سمت راست خود دریافت میکند. ترتیب رگورد های ذخیره شده در این گره و فرزند سمت چپ و پدر سمت راست در شکل ۱۲ نشان داده شده است.



۵- اگر رگورد  $X$  مساوی رگورد  $SmallItem$  باشد، رگورد  $SmallItem$  حذف و سپس جای خالی آن توسط رگورد  $Next(SmallItem)$  پر میشود. اگر متغیر  $Balance$  بزرگتر از صفر باشد رگورد  $LargeItem$  برای چرخش از طریق فرزند سمت چپ استفاده میشود و سپس جای خالی رگورد  $LargeItem$  توسط رگورد  $Next(LargeItem)$  پر میشود. نحوه اجرای این چرخش در شکل زیر نشان داده شده است.



### قبل از اجرا عملگر

### پس از اجرا عملگر درج

### درج

شکل ۱۰

۶- اگر رگورد  $X$  مساوی رگورد  $LargeItem$  باشد، رگورد  $LargeItem$  حذف میشود. اگر متغیر  $Balance$  بزرگتر از صفر باشد جای خالی  $LargeItem$  توسط رگورد  $Next(LargeItem)$  و اگر متغیر  $Balance$  مساوی یا کوچکتر از صفر باشد جای خالی  $LargeItem$  توسط رگورد  $Prev(LargeItem)$  پر میشود.

ب- اگر گره  $q$  یک گره میانی، یا مرز چپ و یا برگ باشد، عملگر حذف رگورد  $X$  را از پدر سمت راست خود دریافت میکند. اگر گره  $q$  یک گره برگ، یک گره میانی نیمه پر و یا پر بدون فرزند باشد رگورد  $X$  از این گره حذف میشود. اگر گره  $q$  یک گره میانی دارای فرزند باشد یکی از سه حالت زیر پیش میآید.

۱- اگر رگورد  $X$  از رگورد  $SmallItem$  بزرگتر و از رگورد  $LargeItem$  کوچکتر باشد، رگورد  $X$  از طریق فرزند سمت چپ حذف میشود.

۲- اگر رگورد  $X$  مساوی رگورد  $LargeItem$  باشد، رگورد  $LargeItem$  حذف و سپس جای خالی آن توسط رگورد  $Prev(LargeItem)$  پر میگردد.

۳- اگر رگورد  $X$  مساوی رگورد  $SmallItem$  باشد رگورد  $SmallItem$  حذف میشود و جای خالی آنرا رگورد  $Next(SmallItem)$  پر میکند.

**عملگر جستجو:** اگر رگورد با کلید  $X$ ، در توری ذخیره شده باشد عملگر جستجو رگورد دارای کلید  $X$  و در غیر اینصورت  $search-fail$  را بعنوان جواب تولید میکند. عملگر این عملگر برای گره های مرز بالا و گره های دیگر متفاوت است. نحوه اجرای این عملگر با توجه به نوع گره بصورت زیر میباشد.

الف - اگر گره  $q$  یک گره مرز بالا باشد، عملگر جستجو را از پدر سمت چپ خود دریافت میکند و یکی از چهار حالت زیر پیش میآید.

۱- اگر کلید  $X$  مساوی کلید یکی از رگردهای ذخیره شده در گره  $q$  باشد، کلید  $X$  در توری وجود دارد و جستجو پایان میپذیرد.

۲- اگر کلید  $X$  بزرگتر از کلید رگورد  $LargeItem$  باشد، جستجو از طریق فرزند سمت راست انجام میشود.

۳- اگر کلید  $X$  بزرگتر از کلید رگورد  $SmallItem$  و کوچکتر از کلید رگورد  $LargeItem$  باشد، جستجو از طریق فرزند سمت چپ انجام میشود.

۴- اگر کلید  $X$  کوچکتر از کلید رگورد  $SmallItem$  یا گره  $q$  خالی باشد، کلید  $X$  در توری موجود نمیشود و جستجو پایان میپذیرد.

Small Item	Left Count	Right Count	Large Item
------------	------------	-------------	------------

الف) اطلاعات موجود در گره های مرز بالا

Small Item	Large Item
------------	------------

ب) اطلاعات موجود در گره های میانی و مرز چپ

شکل ۱۵: اطلاعات موجود در گره های توری جستجوی دودویی کامل

SmallItem کوچکترین رکورد در هر گره و LargeItem بزرگترین رکورد در هر گره است. در صورتیکه پردازنده برگ باشد بدلیل اینکه بیشتر از یک رکورد در برگ ها ذخیره میشوند رکوردهای موجود در گره های برگ بصورت مرتب شده ذخیره میشوند. RightCount و LeftCount بترتیب تعداد رکورد های درج شده از طریق فرزند سمت راست و فرزند سمت چپ میباشد. طبق قضیه ۸ مقدار متغیر Balance در پردازنده (1, k) بصورت زیر میباشد.

$$Balance = \begin{cases} RightCount - \left\lfloor \frac{LeftCount}{2} \right\rfloor \left( \left\lfloor \frac{LeftCount}{2} \right\rfloor + 1 \right) & LeftCount \leq 2(n-k) \\ RightCount - (n-k) [LeftCount - (n-k) + 1] & LeftCount > 2(n-k) \end{cases}$$

فرایندی که در هر یک از گره های ابر مکعب اجرا میشود از دو قسمت مجزا تشکیل شده است. قسمت اول فرایند متعلق به برنامه کاربردی است که روی همه گره های ابر مکعب اجرا میشود. قسمت دوم فرایند که اجرا کننده نامیده میشود عملگرهای ماشین دیکشنری را اجرا میکند. برای سادگی فرض میشود یک اجرا کننده میتواند دریافت و پردازش تعدادی پیغام را بطور همزمان انجام دهد. پیغام برای این عملگرها بوسیله فرایند کاربردی که روی گره های ابر مکعب اجرا میشوند راه اندازی میگردد. این پیغام ها پس از دریافت به اجرا کننده ارسال میشود سپس اجرا کننده این پیغام ها را برای اجرا به گره ریشه ارسال میکند. عملگرهایی که بوسیله ریشه دریافت میشوند بوسیله پردازش لوله ای اجرا میگردد. در صورت نیاز نتیجه هر عمل به پردازنده درخواست کننده ارسال میشود. هر اجرا کننده میتواند یک عملگر را از یکی همسایگان خود یا قسمت برنامه کاربردی فرایند خود دریافت نماید.

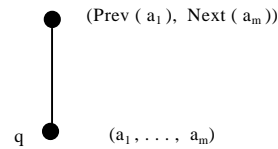
ما از گرامر و معنای زیر برای دستورات SEND و RECEIVE استفاده میکنیم. دستور (<processor>, <instruction>) SEND، دستور العمل <instruction> را برای اجرا به پردازنده <processor> ارسال میکند. پردازنده ای که دستور العمل RECEIVE (<processor>, <information>) را اجرا میکند سبب دریافت اطلاعات <information> از پردازنده <processor> و ارسال آن به فرایند درخواست کننده میگردد. در این مقاله فرض میشود که دستور RECEIVE دستور Blocking باشد (رویه ای که دستور RECEIVE را اجرا میکند منتظر میماند تا اطلاعات مورد نیاز دریافت شود). اگر مقدار <processor> برابر anyprocessor باشد در این صورت دستور العمل RECEIVE زمانی کامل میگردد که اطلاعات از یکی از پردازنده ها دریافت شود. برنامه کاربردی که روی پردازنده p اجرا میشود عملگر دیکشنری را توسط دستور SEND (<instruction>) به ریشه ارسال میکند که <instruction> یکی از عملگرهای دیکشنری است. سپس اگر دستور العمل صادر شده نیاز به جواب داشته باشد دستور العمل RECEIVE (<instruction-done>, <anyprocessor>) را اجرا میکند و منتظر اتمام دستور میگردد. مقدار <instruction-done> میتواند برابر یکی از مقادیر search-success, search-fail و search-fail باشد و anyprocessor شماره پردازنده در ابر مکعب یا توری میباشد.

برای اجرای عملگرهای دیکشنری از دستورات زیر استفاده شده است. برای درج رکورد با کلید x از دستور Insert(x) برای جستجوی رکورد با کلید x از دستور Search(p,x). برای حذف رکورد با کلید x از دستور Delete(x). برای پیدا کردن رکورد دارای کوچکترین کلید از دستور Min(p). برای پیدا کردن رکورد دارای بزرگترین کلید از دستور Max(p). برای حذف رکورد داری کوچکترین کلید از دستور XMin(p) و برای رکورد بعد از دستور Next(p,x) استفاده میشود. p پردازنده ای است که عملگر را شروع میکند. حال به چگونگی پیاده سازی عملگرهای ماشین دیکشنری میپردازیم.

**عملگر درج:** عملگر دایره عملگر برای پردازنده های مرز بالا و پردازنده های دیگر متفاوت است. نحوه اجرای این عملگر با توجه به نوع پردازنده بصورت زیر میباشد.

برای اجرای این عملگر یکی از سه حالت زیر پیش میآید.

- ۱- اگر گره q یک گره نیمه پر باشد، رکورد بعد، رکورد LargeItem پدر سمت راست این گره می باشد.
  - ۲- اگر کلید x مساوی کلید رکورد LargeItem باشد، رکورد بعد، رکورد LargeItem پدر سمت راست این گره است.
  - ۳- اگر گره q یک گره دارای فرزند سمت چپ و کلید x مساوی کلید رکورد SmallItem باشد، رکورد بعد، رکورد SmallItem فرزند سمت چپ این گره میباشد.
- ج- اگر گره q یک برگ باشد، عملگر رکورد بعد را از پدر سمت راست خود دریافت میکند. ترتیب رکورد های ذخیره شده در این گره و پدر سمت راستش بصورت زیر میباشد.



شکل ۱۳

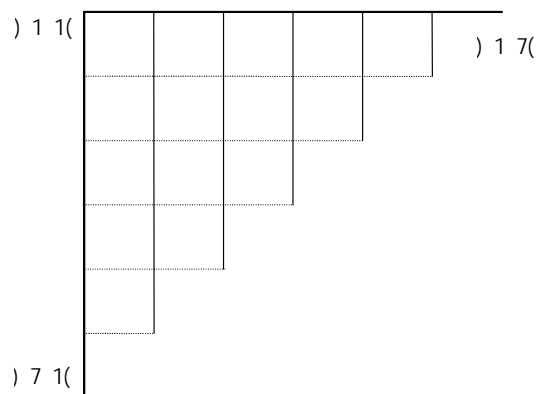
فرض کنید که m رکورد (a1, a2, ..., am) در برگ q ذخیره شده باشد بطوریکه برای  $k = 1, \dots, m-1$  شرط  $a_k < a_{k+1}$  برقرار باشد. برای اجرای این عملگر یکی از دو حالت زیر پیش میآید.

- ۱- اگر کلید x مساوی کلید رکورد am باشد، رکورد بعد، رکورد LargeItem پدر سمت راست گره q است.
- ۲- اگر کلید x مساوی کلید رکورد ak ( $k < m$ ) باشد، رکورد بعد، رکورد ak+1 گره q است.

### ۳- پیاده سازی

در این قسمت چگونگی پیاده سازی توری جستجوی دودویی کامل روی یک کامپیوتر موازی با حافظه توزیع شده و ساختار ابر مکعب یا توری شرح داده میشود. نیم توری بگونه ای در یک ابر مکعب نگاشت میشود که خاصیت همسایگی گره ها در آن حفظ شده باشد. یک روش شناخته شده برای برقراری خاصیت همسایگی در این نگاشت استفاده از کد گری انعکاسی است. این روش را میتوان بصورت زیر شرح داد: گره (X1, X2) در یک توری دو بعدی به گره S1S2 در ابر مکعب نگاشت داده میشود بطوریکه  $S_i, X_i$  امین کد گری  $d_i$  بیتی میباشد  $[30][9][8]$ .

گره هایی از ابر مکعب که عضو نیم توری نگاشت شده نیستند تشکیل یک نیم توری (n-1) × (n-1) را میدهند که نیم توری آینه ای نامیده میشود. نیم توری آینه ای را میتوان برای ذخیره نمودن ساختمان داده دیگری و یا ترکیب نتایج تولید شده توسط برگ ها استفاده نمود. شکل زیر یک توری جستجوی دودویی کامل 7 × 7 را نشان میدهد.



شکل ۱۴: توری جستجوی دودویی کامل 7 × 7

مطابق شکل فوق کمانهای نیم توری به دو دسته زیر تقسیم میشوند.

**کمانهای ارسال جواب:** کمان متصل کننده هر گره به پدر سمت چپ خود مخصوص ارسال جواب میباشد. در شکل فوق این کمانها توسط خطوط نقطه چین نشان داده شده اند.

**کمانهای دریافت عملگر:** برای گره های مرزی بالا کمان متصل کننده هر گره با پدر سمت چپ خود و برای گره های دیگر کمان متصل کننده هر گره با پدر سمت راست خود مخصوص دریافت عملگرهای دیکشنری میباشد. در شکل فوق این کمانها توسط خطوط پر نشان داده شده است



```

SEND (RC (q), Delete (x))
else
SEND (RC (q), PopupSmall)
if SmallItem < x < LargeItem (q) then
SEND (RC (q), Update (x, LargeItem (q)))
else
if x = SmallItem (q) then
SEND (LC (q), RotateLeft (LargeItem (q)))
end if
end if
end if
dec (RightCount (q))
else { Balance (p) ≤ 0 }
if x ≥ LargeItem (q) then
SEND (LC (q), PopupLarge)
if x > LargeItem (q) then
SEND (RC (q), Update (x, LargeItem (q)))
end if
else
if x > SmallItem then
SEND (LC (q), Delete (x))
else
SEND (LC (q), PopupSmall)
end if
end if
dec (LeftCount (q))
end if
end if

```

ب- اگر پردازنده q یک پردازنده میانی، مرز چپ و یا برگ باشد عملگر (x) Delete را از پدر سمت راست خود دریافت و قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = Delete (x) then
if leaf (q) or LC (q) = null then
delete x
else
if x = LargeItem (q) then
SEND (LC (q), PopupLarge)
else
if x = SmallItem (p) then
SEND (LC (p), PopupSmall)
else
SEND (LC (p), Delete (x))
end if
end if
end if
end if

```

**عملگر جستجو :** عملکرد این عملگر برای پردازنده های مرز بالا و پردازنده های دیگر متفاوت است. نحوه اجرای این عملگر با توجه به نوع پردازنده بصورت زیر میباشد.

الف- اگر q پردازنده مرز بالا باشد عملگر Search(p, x) را از پدر سمت چپ خود دریافت و قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = Search (p, x) then
if empty (q) or x < SmallItem (q) then
SEND (p, search-fails)
else
if x > LargeItem (q) then
SEND (RC (q), Search (p, x))
else
if x > SmallItem (q) then
SEND (LC (q), Search (p, x))
else
SEND (p, search-success)
end if
end if
end if

```

اگر q یک پردازنده میانی یا مرز چپ یا برگ باشد عملگر Search(p,x) را از پدر سمت راست خود دریافت و قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = Search (p, x) then
if leaf (q) then
if x is in q then
SEND (p, search-success)
else
SEND (p, search-fails)
end if
end if
else

```

الف- اگر q یک پردازنده مرز بالا باشد عملگر (x) Insert را از پدر سمت چپ خود دریافت میکند. در اجرای این عملگر، اگر کورد x، از طریق فرزند سمت راست درج شود مقدار متغیر RightCount و در صورتیکه از طریق فرزند سمت چپ درج شود مقدار متغیر LeftCount افزایش پیدا میکند. برای اجرای این عملگر پردازنده مرز بالا q قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = Insert (x) then
if empty (q) or q has one record then
insert x into node q
else {q has two records}
if Balance (q) < 0 then
if x > LargeItem (q) then
SEND (RC (q), Insert (x))
else
SEND (RC (q), Insert (LargeItem (q)))
if x > SmallItem (q) then
SEND (LC (q), RotateRight (x))
else
SEND (LC (q), RotateRight (SmallItem (q)))
SmallItem (q) = x
end if
end if
inc (RightCount (q))
else
if x < SmallItem (q) then
SEND (LC (q), Insert (SmallItem (q)))
SmallItem (q) = x
else
if x < LargeItem (q) then
SEND (LC (q), Insert (x))
else
SEND (RC (q), PushDown (x))
SEND (LC (q), Insert (LargeItem (q)))
end if
end if
inc (LeftCount (q))
end if
end if

```

ب- اگر پردازنده q یک پردازنده میانی، مرز چپ و یا برگ باشد عملگر (x) Insert را از پدر سمت راست خود دریافت و قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = Insert (x) then
if leaf (q) or empty (q) or q has one record then
insert x into node q
else {q has two records}
if x < SmallItem (q) then
SEND (LC (q), Insert (SmallItem (q)))
SmallItem (q) = x
else
if x < LargeItem (q) then
SEND (LC (q), Insert (x))
else
SEND (LC (q), Insert (LargeItem (q)))
LargeItem (q) = x
end if
end if
end if
end if

```

**عملگر حذف :** عملکرد این عملگر برای پردازنده های مرز بالا و پردازنده های دیگر متفاوت است. نحوه اجرای این عملگر با توجه به نوع پردازنده بصورت زیر میباشد.

الف- اگر پردازنده q یک پردازنده مرز بالا باشد عملگر (x) Delete را از پدر سمت چپ خود دریافت میکند. در اجرای این عملگر، اگر کورد x از طریق فرزند سمت راست حذف شود مقدار متغیر RightCount و در صورتیکه از طریق فرزند سمت چپ حذف شود مقدار متغیر LeftCount کاهش پیدا میکند. برای اجرای این عملگر پردازنده q قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = Delete (x) then
if LC (q) = null then
delete x
else
if Balance (q) ≥ 0 then
if x > LargeItem (q) then

```

```

else
  SEND (LC (q), SendSmall (p))
end if
end if
end if
end if

```

**عملگر جستجوی رکورد دارای بزرگترین کلید:** بدلیل اینکه رکورد دارای بزرگترین کلید در پردازنده های مرز بالا ذخیره میشود، عملگر Max(p) تنها در این پردازنده ها اجرا میشود. برای اجرای این عملگر پردازنده های مرز بالا q قطعه کد زیر را اجرا میکنند.

```

if inst = Max (p) then
  if empty (RC (q)) then
    SEND (p, min-found (LargeItem (q)))
  else
    SEND (RC (q), Max (p))
  end if
end if

```

**عملگر حذف رکورد دارای کوچکترین کلید:** بدلیل اینکه رکورد دارای کوچکترین کلید در پردازنده ریشه قرار دارد، عملگر XMin(p) تنها در پردازنده ریشه اجرا میشود. برای اجرای این عملگر پردازنده ریشه قطعه کد زیر را اجرا میکنند.

```

if inst = XMin (p) then
  if LC (root) ≠ null or RC (root) ≠ null then
    if Balance (p) ≥ 0 then
      SEND (RC (root), PopupSmall)
      SEND (LC (root), RotateLeft (LargeItem (root)))
      dec (RightCount (root))
    else
      SEND (LC (root), PopupSmall)
      dec (LeftCount (root))
    end if
  end if
  SEND (p, min-deleted (SmallItem (root)))
end if

```

**عملگر PopupSmall:** این عملگر توسط عملگر Delete (x) استفاده میشود و نحوه عملکرد آن برای پردازنده های مرز بالا و پردازنده های دیگر متفاوت است. نحوه اجرای این عملگر با توجه به نوع پردازنده بصورت زیر میباشد.

الف- اگر q یک پردازنده مرز بالا باشد، عملگر PopupSmall از پدر سمت چپ خود دریافت میکند و سبب میگردد تا رکورد SmallItem از پردازنده q حذف و برای پر کردن جای خالی، رکورد LargeItem مربوط به پدر سمت چپ پردازنده q به آن پردازنده ارسال شود و سپس جای خالی رکورد SmallItem توسط رکورد Next (SmallItem) پر میگردد. اگر مقدار متغیر Balance بزرگتر از صفر باشد، برای حفظ توازن در توری، رکورد LargeItem برای چرخش به چپ به فرزند سمت چپ ارسال میگردد و سپس جای خالی رکورد LargeItem توسط رکورد Next (LargeItem) (که توسط عملگر PopUpSmall مشخص میگردد) پر میشود. برای اجرای این عملگر پردازنده q قطعه کد زیر را اجرا میکنند.

```

if inst = PopupSmall then
  SEND (LP (q), SetLarge (SmallItem (q)))
  if LC (q) = null then
    delete SmallItem (q)
  else
    if Balance (q) ≤ 0 null then
      SEND (LC (q), PopupSmall)
      dec (LeftCount (q))
    else
      SEND (RC (q), PopupSmall)
      SEND (LC (q), RotateLeft (LargeItem (q)))
      dec (RightCount (q))
    end if
  end if
end if
end if

```

ب- اگر q یک پردازنده میانی، مرز چپ و یا برگ باشد عملگر PopupSmall را از پدر سمت راست خود دریافت میکند و باعث میشود تا رکورد SmallItem از این گره حذف شود و برای جایگزینی در رکورد SmallItem پردازنده پدر سمت راست q به آن پردازنده ارسال گردد. اگر پردازنده q، یک پردازنده میانی یا مرز چپ دارای فرزند باشد عملگر PopupSmall برای پر نمودن جای خالی رکورد حذف شده SmallItem به فرزند سمت چپ ارسال میشود. برای اجرای این عملگر پردازنده میانی، مرز چپ و یا برگ q قطعه کد زیر را اجرا میکنند.

```

if inst = PopupSmall then
  if leaf (q) then

```

```

if empty (q) or x < SmallItem (q) or x > LargeItem (q) then
  SEND (p, search-fails)
else
  if SmallItem (q) < x < LargeItem (q) then
    SEND (LC (q), Search (p, x))
  else
    SEND (p, search-success)
  end if
end if
end if
end if

```

**عملگر جستجوی رکورد دارای کوچکترین کلید:** بدلیل اینکه رکورد دارای کوچکترین کلید در پردازنده ریشه قرار دارد عملگر Min(p) تنها در پردازنده ریشه اجرا میشود. برای اجرای این عملگر پردازنده ریشه قطعه کد زیر را اجرا میکنند.

```

if inst = Min (p) then
  SEND (p, min-found (SmallItem (root)))
end if

```

**عملگر جستجوی رکورد بعد :** عملکرد این عملگر برای پردازنده های مرز بالا و پردازنده های دیگر متفاوت است. نحوه اجرای این عملگر با توجه به نوع پردازنده بصورت زیر میباشد. الف- اگر q پردازنده مرز بالا باشد عملگر Next (p, x) را از پدر سمت چپ خود دریافت و قطعه کد زیر را اجرا میکنند.

```

if inst = Next (p, x) then
  if q has one record then
    SEND (p, lastKey)
  else
    if q has no childs then
      if x = SmallItem (q) then
        SEND (p, NextKey (LargeItem (q)))
      else
        SEND (p, lastKey)
      end if
    else
      if x = SmallItem (q) then
        SEND (LC (q), SendSmall (p))
      else
        if x < LargeItem (q) then
          SEND (LC (q), Next (p, x))
        else
          if x = LargeItem (q) then
            if RC (q) ≠ null then
              SEND (RC (q), SendSmall (p))
            else
              SEND (p, last-record)
            end if
          else
            SEND (RC (q), Next (p, x))
          end if
        end if
      end if
    end if
  end if
end if
end if

```

ب- اگر یک پردازنده میانی، مرز چپ و یا برگ باشد، عملگر Next(p,x) را از پدر سمت راست خود دریافت و قطعه کد زیر را اجرا میکنند.

```

if inst = Next (p, x) then
  if leaf (q) then
    if x is largest record of node q then
      SEND (RP (q), SendLarge (p))
    else
      SEND (p, NextKey (next record of x))
    end if
  else
    if x = LargeItem (q) then
      SEND (RP (q), SendLarge (p))
    else { x = SmallItem (q) }
    if LC (q) = null then
      if q has one record then
        SEND (RP (q), SendLarge (p))
      else
        SEND (p, NextKey (LargeItem (q)))
      end if
    end if
  end if
end if

```

**عملگر Update (x, y):** این عملگر توسط عملگر Delete (x) استفاده میشود و باعث میشود تا رکورد x از طریق این پردازنده حذف و رکورد y در جای مناسب خود درج شود. نحوه عملکرد آن برای پردازنده های مرز بالا و پردازنده های دیگر متفاوت است. نحوه اجرای این عملگر با توجه به نوع پردازنده بصورت زیر میباشد.

الف- اگر q یک پردازنده مرز بالا باشد، عملگر Update(x,y) را از پدروسمت چپ خود دریافت میکند. با توجه به طریقه استفاده عملگر Update (x, y). رکورد y همواره کوچکتر از رکورد SmallItem پردازنده q است. بنابراین محل درج رکورد y در متغیر SmallItem پردازنده q میباشد. با توجه به مقدار رکورد x یکی از حالات زیر اتفاق میافتد.

۱- اگر رکورد x مساوی رکورد SmallItem باشد، رکورد y جایگزین رکورد SmallItem میشود.

۲- اگر رکورد x مساوی رکورد LargeItem باشد رکورد SmallItem برای چرخش به راست به فرزند سمت چپ ارسال میشود و سپس رکوردهای y و LargeItem (Prev) بترتیب جای خای رکورد های SmallItem و LargeItem را پر میکنند.

۳- اگر رکورد x بزرگتر از رکورد SmallItem و کوچکتر از رکورد LargeItem باشد رکوردهای x و SmallItem توسط عملگر Update (x, SmallItem) برای حذف رکورد x و درج رکورد SmallItem به فرزند سمت چپ ارسال میشوند و سپس رکورد y جای خای رکورد SmallItem را پر میکنند. برای اجرای این عملگر پردازنده q قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = Update (x, y) then
  if SmallItem (q) < x < LargeItem (q)then
    SEND (LC (q), Update (x, SmallItem (q)))
  else
    if x ≥ LargeItem (q) then
      SEND (LC (q), RotateRight (SmallItem (q)))
    if x > LargeItem (q) then
      SEND (RC (q), Update (x, LargeItem (q)))
    end if
  end if
end if
SmallItem (q) = y
end if

```

ب- اگر پردازنده q یک پردازنده میانی، مرز چپ و یا برگ باشد عملگر Update (x, y) را از پدر سمت راست خود دریافت میکند. با توجه به نوع استفاده عملگر Update (x, y). رکورد y همواره کوچکتر از رکورد SmallItem پردازنده q است. بنابراین محل درج رکورد y در متغیر SmallItem پردازنده q میباشد. با توجه به مقدار رکورد x یکی از حالات زیر اتفاق میافتد.

۱- اگر رکورد x مساوی رکورد SmallItem باشد، رکورد y جایگزین رکورد SmallItem میشود.

۲- اگر x رکورد مساوی رکورد LargeItem باشد، رکورد SmallItem برای چرخش به راست به فرزند سمت چپ ارسال میشود و سپس رکوردهای y و LargeItem (Prev) بترتیب جای خای رکورد های SmallItem و LargeItem را پر میکنند.

۳- اگر رکورد x بزرگتر از رکورد LargeItem باشد، رکورد SmallItem برای چرخش به راست به فرزند سمت چپ و رکوردهای x و LargeItem توسط عملگر Update (x, LargeItem) برای حذف رکورد x و درج رکورد LargeItem به فرزند سمت راست ارسال میشوند و سپس رکوردهای y و Prev(LargeItem) بترتیب جای خای رکورد های SmallItem و LargeItem را پر میکنند.

۴- اگر رکورد x بزرگتر از رکورد SmallItem و کوچکتر از رکورد LargeItem باشد، رکوردهای x و SmallItem توسط عملگر Update (x, SmallItem) برای حذف رکورد x و درج رکورد SmallItem به فرزند سمت چپ ارسال میشوند و سپس رکورد y جای خای رکورد SmallItem را پر میکنند. برای اجرای این عملگر پردازنده q قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = Update (x, y) then
  if leaf (q) or LC (q) = null then
    delete x from q and insert y into node q
  else
    if x = LargeItem (q) then
      SEND (LC (q), RotateRight (SmallItem (q)))
    else
      if x > SmallItem (q) then
        SEND (LC (q), Update (x, SmallItem (q)))
      end if
    end if
  end if
SmallItem (q) = y

```

```

find the smallest value y in q and delete it
SEND (RP (q), SetSmall (y))
else
  SEND (RP (q), SetSmall (SmallItem (q)))
  if LC (q) = null then
    delete SmallItem
  else
    SEND (LC (q), PopupSmall)
  end if
end if
end if

```

**عملگر PopupLarge:** این عملگر توسط عملگر Delete (x) استفاده میشود و تنها در پردازنده های میانی، مرز چپ و یا برگ اجرا و باعث میشود تا رکورد LargeItem از این گره حذف و برای جایگزینی در رکورد LargeItem پدر سمت راست ارسال شود. اگر پردازنده q، یک پردازنده میانی و یا مرز چپ دارای فرزند باشد عملگر PopupLarge برای پر نمودن جای خای رکورد حذف شده LargeItem به فرزند سمت چپ ارسال میشود. برای اجرای این عملگر پردازنده میانی و یا مرز چپ یا برگ q قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = PopupLarge then
  if leaf (q) then
    find the largest value y in q and delete it
    SEND (RP (q), SetLarge (y))
  else
    SEND (RP (q), SetLarge (LargeItem (q)))
    if LC (q) = null then
      delete LargeItem (q)
    else
      SEND (LC (q), PopupLarge)
    end if
  end if
end if

```

**عملگر PushDown (x):** عملگر PushDown (x) توسط عملگر Insert (x) راه اندازی و تنها در پردازنده مرز بالا q اجرا میشود و سبب میگردد تا رکورد x از طریق این پردازنده درج و سپس کوچکترین رکورد در این پردازنده و فرزند های آن حذف و به پدر سمت چپ ارسال گردد. با توجه به مقدار رکورد x یکی از حالات زیر اتفاق میافتد.

۱- اگر پردازنده q خالی یا رکورد x از رکورد SmallItem کوچکتر باشد، رکورد x به پدر سمت چپ ارسال میشود.

۲- اگر پردازنده q پر یا نیمه پر و فرزندی نداشته باشد، رکورد SmallItem حذف و به پدر سمت چپ ارسال میشود و سپس رکورد x در این پردازنده درج میشود.

۳- اگر پردازنده q دارای فرزند سمت چپ و رکورد x بزرگتر از رکورد LargeItem باشد رکورد SmallItem حذف و به پدر سمت چپ ارسال میگردد و رکورد LargeItem برای چرخش به چپ به فرزند سمت چپ و رکورد x توسط عملگر PushDown (x) به فرزند سمت راست ارسال میگردد و سپس جای خالی رکوردهای SmallItem و LargeItem بترتیب توسط رکوردهای Next (SmallItem) و Next (LargeItem) پر میشوند.

۳- اگر پردازنده q دارای فرزند سمت چپ و رکورد x کوچکتر از رکورد LargeItem و بزرگتر از رکورد SmallItem باشد رکورد SmallItem حذف و به پدر سمت چپ ارسال میگردد و رکورد x برای چرخش به چپ به فرزند سمت چپ ارسال میگردد. جای خالی رکورد SmallItem توسط رکورد Next (SmallItem) پر میشود. برای اجرای این عملگر پردازنده q قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = PushDown (x) then
  if empty (q) or x < SmallItem (q) then
    SEND (LP (q), SetLarge (x))
  else
    SEND (LP (q), SetLarge (SmallItem (q)))
    if LC (q) = null then
      insert x into q
    else
      if x > LargeItem (q) then
        SEND (LC (q), RotateLeft (LargeItem (q)))
        SEND (RC (q), PushDown (x))
      else
        SEND (LC (q), RotateLeft (x))
      end if
    end if
  end if
end if

```

```

LargeItem (q) = x
else
SEND (LC (q), RotateLeft (x))
end if
end if
end if
end if

```

عملگرهای `SetLarge`، `SetSmall`، `SendLarge` و `SendSmall` که در زیر آمده اند توسط همه پردازنده ها اجرا میشوند.

```

if inst = SetSmall (x) then
SmallItem = x
end if

```

```

if inst = SetLarge (x) then
LargeItem = x
end if

```

```

if inst = SendSmall (p) then
SEND (p, NextKey (SmallItem (q)))
end if

```

```

if inst = SendLarge (p) then
SEND (p, NextKey (LargeItem (q)))
end if

```

**قضیه ۸:** عملگر درج (درج رکورد  $X$ ) خواص توری جستجوی دودویی را حفظ میکند.

**اثبات:** اثبات توسط استقرا روی تعداد رکوردهای نیم توری ( $N$ ) انجام میگردد.

**پایه استقرا:** اگر  $N = 0$  یا  $N = 1$  باشد درج رکورد  $X$  در نیم توری خصوصیات توری جستجوی دودویی را حفظ میکند زیرا ریشه نیم توری دارای صفر یا یک رکورد است و رکورد  $X$  در ریشه قرار میگیرد.

**فرض استقرا:** اگر  $N = K$  ( $K > 1$ ) باشد فرض میکنیم که خصوصیات توری جستجوی دودویی کامل برقرار باشد.

**حکم استقرا:** اگر نیم توری دارای  $N = K$  ( $K > 1$ ) رکورد و خصوصیات توری جستجوی دودویی کامل برقرار باشد در اینصورت درج رکورد  $X$  خصوصیات توری جستجوی دودویی کامل را حفظ میکند.

با توجه به تعریف توری جستجوی دودویی کامل برای درج رکورد  $X$  یکی از دو حالت زیر پیش میاید.

الف-  $Balance < 0$  باشد یکی از چهار حالت زیر پیش میاید.

۱- اگر نیم توری سمت چپ یک توری جستجوی دودویی کامل پر با گرههای سطح آخر پر و همچنین نیم توری سمت راست توری جستجوی دودویی کامل باشد. با توجه به رویهم پوشانی دو نیم توری سمت چپ و سمت راست، تنها یک گره نیمه پر در نیم توری سمت راست وجود دارد و یک رکورد باید در آن (در نیم توری سمت راست درج گردد) قرار گیرد تا نیم توری سمت راست به یک توری جستجوی دودویی کامل پر تبدیل گردد. با توجه به مقدار رکورد  $X$  یکی از سه حالت زیر پیش میاید.

۱-۱- اگر  $LargeItem > X$  باشد، رکورد  $X$ ، باید در نیم توری سمت راست درج شود.

۱-۲- اگر  $SmallItem < X$  باشد، رکورد  $LargeItem$ ، باید نیم توری سمت راست و رکورد  $SmallItem$  در نیم توری سمت چپ درج شود و سپس رکورد های  $X$  و  $Prev$  ( $LargeItem$ ) بترتیب جای خالی رکورد های  $SmallItem$  و  $LargeItem$  را پر کنند.

۱-۳- اگر  $SmallItem < X < LargeItem$  باشد، رکوردهای  $X$  و  $LargeItem$  باید بترتیب در نیم توری های سمت چپ و سمت راست درج شوند و سپس رکورد  $Prev$  ( $LargeItem$ ) جای خالی  $LargeItem$  را پر کند.

۲- اگر نیم توری سمت چپ، یک توری جستجوی دودویی کامل پر با گره های سطح آخر نیمه پر و نیم توری سمت راست، توری جستجوی دودویی کامل باشد. با توجه به رویهم پوشانی دو نیم توری سمت چپ و سمت راست، تنها یک گره خالی در نیم توری سمت راست وجود دارد و یک رکورد باید در آن (در نیم توری سمت راست درج گردد) قرار گیرد تا نیم توری سمت راست به یک توری جستجوی دودویی کامل پر تبدیل گردد. با توجه به مقدار رکورد  $X$  یکی از سه حالت زیر پیش میاید.

۲-۱- اگر  $LargeItem > X$  باشد، رکورد  $X$ ، باید در نیم توری سمت راست درج شود.

۲-۲- اگر  $SmallItem < X$  باشد، رکورد  $LargeItem$ ، باید نیم توری سمت راست و رکورد  $SmallItem$  در نیم توری سمت چپ درج شود و سپس رکورد های  $X$  و  $Prev$  ( $LargeItem$ ) بترتیب جای خالی رکورد های  $SmallItem$  و  $LargeItem$  را پر کنند.

۲-۳- اگر  $SmallItem < X < LargeItem$  باشد، رکوردهای  $X$  و  $LargeItem$  باید بترتیب در نیم توری های سمت چپ و سمت راست درج شوند و سپس رکورد  $Prev$  ( $LargeItem$ ) جای خالی  $LargeItem$  را پر کنند.

```

end if
end if

```

**عملگر چرخش به راست:** این عملگر فقط در پردازنده میانی، مرز چپ و یا برگ  $q$  اجرا میشود و سبب میشود تا رکورد  $X$  از طریق این پردازنده درج شود و سپس رکورد  $SmallItem$  پردازنده  $q$  حذف و به پدر سمت راست ارسال گردد. اگر پردازنده  $q$  یک پردازنده برگ یا یک پردازنده غیر برگ بدون فرزند باشد پس از درج رکورد  $X$ ، بزرگترین رکورد این پردازنده به پدر سمت راست ارسال میشود. با توجه به مقدار رکورد  $X$  یکی از حالات زیر اتفاق میافتد.

۱- اگر پردازنده  $q$  خالی یا رکورد  $X$  از رکورد  $LargeItem$  بزرگتر باشد، رکورد  $X$  به پدر سمت راست ارسال میشود.

۲- اگر رکورد  $X$  کوچکتر از رکورد  $SmallItem$  باشد رکورد  $LargeItem$  حذف و به پدر سمت راست و رکورد  $SmallItem$  برای چرخش به راست به فرزند سمت چپ ارسال میشوند و سپس جای خالی رکوردهای  $SmallItem$  و  $LargeItem$  بترتیب توسط رکوردهای  $X$  و  $Prev$  ( $LargeItem$ ) پر میشوند.

۳- اگر رکورد  $X$  کوچکتر از رکورد  $LargeItem$  و بزرگتر از رکورد  $SmallItem$  باشد رکورد  $LargeItem$  حذف و به پدر سمت راست و رکورد  $X$  برای چرخش به چپ به فرزند سمت چپ ارسال میگردند و سپس جای خالی رکورد  $LargeItem$  توسط رکورد  $Prev$  ( $LargeItem$ ) پر میشود.

برای اجرای این عملگر پردازنده  $q$  قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = RotateRight (x) then
if leaf (q) or LC (q) = null then
insert x into node q
find the largest value y and delete it from node q
SEND (RP (q), SetLarge (y))
else
if x > LargeItem (q) then
SEND (RP (q), SetLarge (x))
else
SEND (RP (q), SetLarge (LargeItem (q)))
if x < SmallItem (q) then
SEND (LC (q), RotateRight (SmallItem (q)))
SmallItem (q) = x
else
SEND (LC (q), RotateRight (x))
end if
end if
end if
end if
end if

```

**عملگر چرخش به چپ:** این عملگر فقط در پردازنده میانی، مرز چپ و یا برگ  $q$  اجرا میشود و سبب میشود تا رکورد  $X$  از طریق پردازنده درج شود و سپس رکورد  $SmallItem$  پردازنده  $q$  حذف و به پدر سمت راست ارسال گردد. اگر پردازنده  $q$  یک پردازنده برگ و یا یک پردازنده غیر برگ بدون فرزند باشد پس از درج رکورد  $X$ ، بزرگترین رکورد این پردازنده به پدر سمت راست ارسال میشود. با توجه به مقدار رکورد  $X$  یکی از حالات زیر اتفاق میافتد.

۱- اگر پردازنده  $q$  خالی و یا رکورد  $X$  کوچکتر از رکورد  $SmallItem$  باشد، رکورد  $X$  به پدر سمت راست ارسال میشود.

۲- اگر رکورد  $X$  بزرگتر از رکورد  $LargeItem$  باشد، رکورد  $SmallItem$  حذف و به پدر سمت راست و رکورد  $LargeItem$  برای چرخش به چپ به فرزند سمت چپ ارسال میشوند و سپس جای خالی رکوردهای  $SmallItem$  و  $LargeItem$  بترتیب توسط رکوردهای  $X$  و  $Prev$  ( $LargeItem$ ) پر میشوند.

۳- اگر رکورد  $X$  کوچکتر از رکورد  $LargeItem$  و بزرگتر از رکورد  $SmallItem$  باشد، رکورد  $SmallItem$  حذف و به پدر سمت راست و رکورد  $X$  برای چرخش به راست به فرزند سمت چپ ارسال میگردند و سپس جای خالی رکورد  $SmallItem$  توسط رکورد  $Next$  ( $SmallItem$ ) پر میشوند.

برای اجرای این عملگر پردازنده  $q$  قطعه کد زیر را اجرا میکند.

```

if inst = RotateLeft (x) then
if leaf (q) or LC (q) = null then
insert x into node q
find the largest value y and delete it from node q
SEND (RP (q), SetSmall (y))
else
if x < SmallItem (q) then
SEND (RP (q), SetSmall (x))
else
SEND (RP (q), SetSmall (SmallItem (q)))
if x > LargeItem (q) then
SEND (LC (q), RotateLeft (LargeItem (q)))

```

۳- اگر نیم توری سمت چپ، یک توری جستجوی دودوئی کامل با عمق  $m-1$  و نیم توری سمت راست، توری جستجوی دودوئی کاملا پر با عمق  $m-2$  و گره های سطح آخر پر باشد. برای حفظ خواص توری جستجوی دودوئی کامل، رکورد باید در نیم توری سمت چپ درج گردد. با توجه به رویه پوشانی دو نیم توری و با توجه به اینکه گره های مرزبلا، عملگر را تنها از پد سمت چپ خود دریافت میکنند یک رکورد باید در نیم توری سمت راست درج شود که یکی از سه حالت زیر پیش میاید.

۳-۱- اگر  $x > \text{LargeItem}$  باشد، رکورد  $x$ ، باید در نیم توری سمت راست درج شود.

۳-۲- اگر  $x < \text{SmallItem}$  باشد، رکورد  $x$ ، باید نیم توری سمت راست و رکورد  $\text{SmallItem}$  در نیم توری سمت چپ درج شود و سپس رکورد های  $x$  و  $\text{Prev}$  ( $\text{LargeItem}$ ) بترتیب جای خالی رکورد های  $\text{SmallItem}$  و  $\text{LargeItem}$  را پر کنند.

۳-۳- اگر  $\text{SmallItem} < x < \text{LargeItem}$  باشد، رکوردهای  $x$  و  $\text{LargeItem}$  باید بترتیب در نیم توری های سمت چپ و سمت راست درج شوند و سپس رکورد  $\text{Prev}$  ( $\text{LargeItem}$ ) جای خالی  $\text{LargeItem}$  را پر کند.

۴- اگر نیم توری سمت چپ، یک توری جستجوی دودوئی کامل با عمق  $m-1$  (که گره های سطح آخر آن نیمه پر هستند) و نیم توری سمت راست، توری جستجوی دودوئی کاملا پر با عمق  $m-1$  و گره های سطح آخر نیمه پر باشد. برای حفظ خواص توری جستجوی دودوئی کامل رکورد باید در نیم توری سمت چپ درج گردد. با توجه به رویه پوشانی دو نیم توری و با توجه به اینکه گره های مرزبلا عملگر را تنها از پد سمت چپ خود دریافت میکنند یک رکورد باید در نیم توری سمت راست درج شود که یکی از سه حالت زیر پیش میاید.

۴-۱- اگر  $x > \text{LargeItem}$  باشد، رکورد  $x$ ، باید در نیم توری سمت راست درج شود.

۴-۲- اگر  $x < \text{SmallItem}$  باشد، رکورد  $x$ ، باید نیم توری سمت راست و رکورد  $\text{SmallItem}$  در نیم توری سمت چپ درج شود و سپس رکورد های  $x$  و  $\text{Prev}$  ( $\text{LargeItem}$ ) بترتیب جای خالی رکورد های  $\text{SmallItem}$  و  $\text{LargeItem}$  را پر کنند.

۴-۳- اگر  $\text{SmallItem} < x < \text{LargeItem}$  باشد، رکوردهای  $x$  و  $\text{LargeItem}$  باید بترتیب در نیم توری های سمت چپ و سمت راست درج شوند و سپس رکورد  $\text{Prev}$  ( $\text{LargeItem}$ ) جای خالی  $\text{LargeItem}$  را پر کند.

ب- اگر  $\text{Balance} = 0$  باشد نیم توری های سمت چپ و راست، توری جستجوی دودوئی کاملا پر هستند و رکورد جدید باید در نیم توری سمت چپ درج شود که یکی از سه حالت زیر پیش میاید.

۱- اگر  $x > \text{LargeItem}$  باشد، باید رکورد  $\text{LargeItem}$  در نیم توری سمت چپ و رکورد  $x$  در نیم توری سمت راست درج گردد و سپس جای خالی رکورد  $\text{LargeItem}$  توسط رکورد ( $\text{LargeItem}$ ) پر گردد.

۲- اگر  $x < \text{SmallItem}$  باشد، باید رکورد  $\text{SmallItem}$  در نیم توری سمت چپ درج و سپس جای خالی آن توسط رکورد  $x$  پر گردد

۳- اگر  $\text{SmallItem} < x < \text{LargeItem}$  باشد، رکورد  $x$ ، باید در نیم توری سمت چپ درج شود.

با توجه به اینکه رویه فوق توازن در ریشه و همچنین مرتب بودن رکوردها را حفظ میکند بنابراین عملگر درج خواص توری جستجوی دودوئی کامل را در ریشه حفظ میکند. حال باید ثابت نماییم که درج در نیم توری های سمت چپ و سمت راست خواص توری جستجوی دودوئی کامل را حفظ میکنند. درج در نیم توری سمت راست طبق رویه فوق انجام میپذیرد بنابراین خواص حفظ میگردد. بدلیل اینکه دو نیم توری سمت چپ و سمت راست در یک ستون نیم توری رویه پوشانی ندارند و کامل بودن توری تنها گره های مرز بالا بررسی میگردد بنابراین کافی است اثبات نماییم که درج در این ستون خواص توری (ترتیب رکورد ها) را حفظ میکند. در صورتیکه ریشه نیم توری گره خالی یا نیمه پر یا برگ باشد رکورد  $x$  باید در ریشه قرار گیرد. در غیر اینصورت یکی از سه حالت زیر پیش میاید.

۱- اگر  $x > \text{LargeItem}$  باشد، باید رکورد  $\text{LargeItem}$  در نیم توری سمت چپ درج و سپس جای خالی آن توسط رکورد  $x$  پر گردد.

۲- اگر  $x < \text{SmallItem}$  باشد، باید رکورد  $\text{SmallItem}$  در نیم توری سمت چپ درج و سپس جای خالی آن توسط رکورد  $x$  پر گردد.

رکورد  $\text{SmallItem}$  در نیم توری سمت چپ درج و سپس جای خالی آن توسط رکورد  $x$  پر گردد

۳- اگر  $\text{SmallItem} < x < \text{LargeItem}$  باشد، رکورد  $x$ ، باید در نیم توری سمت چپ درج شود. ■

**قضیه ۹:** عملگر حذف خواص توری جستجوی دودوئی را حفظ میکند.

اثبات قضیه فوق در [۵] آمده است.

**قضیه ۱۰:** عملگر حذف رکورد دارای کوچکترین کلید خواص توری جستجوی دودوئی را حفظ میکند.

**اثبات:** فرض کنید که  $K_{\min}$  کوچکترین کلید موجود در توری جستجوی دودوئی کامل باشد. با توجه به توضیح و قطعه کد داده شده برای این عملگر، روشن است که این عملگر فقط از قسمت

کوچکی از عملگر حذف که موبوط به حالت  $\text{Delete}(K_{\min})$  میباشد استفاده میکنند و با توجه به قضیه ۷ این عملگر خصوصیات توری جستجوی دودوئی کامل را حفظ میکند.

**قضیه ۱۱:** زمان پاسخ عملگرهای رکورد بعد و رکورد دارای بزرگترین کلید  $O(n)$  است.

**اثبات:** عملگر های فوق از دومرحله جستجو و تولید جواب تشکیل میشوند و زمان پاسخ آنها از مجموع زمان اجرای این دو مرحله تشکیل میگردد. با توجه به قضیه ۵ زمان پاسخ عملگر جستجو  $O(n)$  است و بدلیل اینکه تولید جواب نیاز به یک ارتباط دارد بنابراین زمان لازم برای تولید جواب  $O(1)$  است در نتیجه زمان پاسخ این عملگرها  $O(n)$  است.

**قضیه ۱۲:** زمان پاسخ عملگرهای رکورد دارای کوچکترین کلید و حذف رکورد دارای کوچکترین رکورد  $O(1)$  میباشد.

**اثبات:** با توجه به اینکه رکورد دارای کوچکترین کلید در پردازنده ریشه قرار دارد زمان پاسخ این دو عملگر هر کدام  $O(1)$  است.

#### ۴- سازگاری در ساختمان داده موازی

در ادامه بحث سازگاری در ساختمان داده های موازی تعریف میشود و سپس سازگاری در توری جستجوی کامل مورد بررسی قرار خواهد گرفت.

**ساختمان داده موازی سازگار:** یک ساختمان داده موازی را سازگار میگویند اگر نتیجه تولید شده توسط اجرای موازی هر ترتیب از عملگرها روی ساختمان داده با نتیجه تولید شده توسط اجرای متوالی آن ترتیب روی ساختمان داده یکسان باشد.

**قضیه ۱۳:** پیاده سازی توری جستجوی دودوئی کامل روی توری یا ابر مکعب سازگار نیست.

**اثبات:** فرض کنید عملگر درج و سپس عملگر جستجو بترتیب وارد توری شوند. اگر عملگر درج سبب چرخش در توری شود نتیجه عملگر جستجو قبل و بعد از اتمام عملگر درج میتواند متفاوت باشد که منجر به ناسازگاری ساختمان داده خواهد شد.

در ادامه بحث رویه ای بیان میگردد که با اجرای آن سازگاری پیاده سازی توری جستجوی دودوئی کامل روی توری یا ابر مکعب تضمین میگردد. این رویه بصورت زیر میباشد. عملگر های دیکشنری برای اجرا به ریشه توری فرستاده میشوند و در پردازنده ریشه در یک صف قرار میگیرند. پردازنده ریشه علاوه بر قرار دادن عملگر در انتهای صف، تاخیر مورد نیاز برای شروع عملگر بعدی را محاسبه و با این عملگر در صف حفظ میکند. تاخیر مورد نیاز برای عملگر بعد بصورت زیر خواهد بود.

۱- در صورتیکه عملگر بعد از عملگر  $\text{Next}(p, x)$  یکی از عملگرهای پرس و جو باشد در اینصورت این عملگر میتواند بدون تاخیر اجرا شود.

۲- عملگر بعد از عملگر درج بایستی با دو تاخیر آغاز شود. یک واحد از این تاخیر بخاطر عمل چرخشی است که در بعضی موارد در موقع انجام عملگر درج به آن نیاز میباشد.

۳- عملگر بعد از عملگر های حذف و حذف رکورد دارای کوچکترین رکورد بایستی با دو واحد تاخیر آغاز شود. یک واحد از این تاخیر بخاطر عمل چرخشی است که در بعضی موارد در موقع انجام عملگر درج به آن نیاز میباشد.

۴- عملگر بعد از عملگر رکورد بعد باید با دو واحد تاخیر آغاز شود. یک واحد از این تاخیر مربوط به حالت زیر میباشد. اگر کلید  $x$  مساوی کلید رکورد  $\text{LargeItem}$  یک پردازنده میانی یا مرز چپ (با توجه به شکل ۱۲) یا مساوی کلید بزرگترین رکورد یک پردازنده برگ (با توجه به شکل ۱۳) باشد رکورد بعد در رکورد  $\text{LargeItem}$  پد سمت راست این پردازنده قرار دارد و بهمین دلیل نیاز به یک ارتباط در جهت عکس حرکت عملگرهای ساختمان داده دارد در نتیجه یک تاخیر اضافه مورد نیاز می باشد.

۵- بخاطر اینکه عملگرهای جستجو، کوچکترین کلید و بزرگترین کلید نیاز به عمل چرخش و ارتباط اضافی ندارند به بیش از یک واحد تاخیر بین این عملگرها و عملگر بعدی نیاز نمیباشد.

**قضیه ۱۴:** توان عملیاتی توری جستجوی دودوئی کامل از مرتبه  $O(1)$  است.

**اثبات:** بدلیل اینکه تمامی عملگر ها برای اجرا به ریشه ارسال میگرددند و ریشه در هر زمان قادر به راه اندازی بیش از یک عملگر نمیباشد، توان عملیاتی این ماشین دیکشنری  $O(1)$  است.

#### ۵- نتیجه گیری

در این مقاله یک ساختمان داده موازی بنام توری جستجوی دودوئی کامل برای یک ماشین دیکشنری بمنظور پیاده سازی در کامپیوترهای موازی با حافظه توزیع شده پیشنهاد شده است. در این ساختمان داده زمان پاسخ عملگرهای جستجو، بزرگترین کلید و کلید بعد از مرتبه  $O(n)$  و زمان پاسخ عملگرهای کوچکترین کلید و حذف کوچکترین کلید از مرتبه  $O(1)$  میباشد. پس از شروع عملگرهای درج، حذف، حذف کوچکترین کلید و رکورد بعد نیاز به دو واحد تاخیر برای شروع عملگر بعدی میباشد در حالیکه عملگرهای کوچکترین کلید، بزرگترین کلید و جستجو نیاز به یک واحد تاخیر دارند.

توری جستجوی دودوئی کامل با سه ماشین  $\text{Young}$  و  $\text{Schmeck}$  و ماشین  $\text{Schroder}$  و  $\text{Dehne}$  و  $\text{Santoro}$  مقایسه گردیده است که نتایج آن در جدول ۱ آمده

[11] F. Dehne and N. Santoro, "An Improved New Embedding for VLSI Dictionary Machines on Meshes", Proc. of Int. Sympos. Computer Applications in Design, Simulation, and Analysis, pp. 113-116, 1989.

[12] F. Dehne and N. Santoro, "Optimal VLSI Dictionary Machines on Meshes", Proc. of Int. Conf. on Parallel Processing, pp. 832-840, August 1987.

[13] C. S. Ellis, "Concurrent Search and Insertion in 2-3 Trees", Acta Information, Vol. 14, pp. 63-86, 1980.

[14] C. S. Ellis, "Concurrent Search and Insertion in AVL Trees", IEEE Trans. on Computers, Vol. 29, No. 9, pp. 811-817, 1980.

[15] A. L. Fisher, "Dictionary Machine With Small Number of Processors", Proc. of Int. Symp. on Computer Architecture, University of Michigan, Ann Arbor, Michigan, pp. 151-156, 1984.

[16] J. Ghosh, S. K. Das, and A. John, "Concurrent Processing of Lineary Ordered Data Structures on Hypercube Multicomputers", IEEE Trans. on Parallel and Distributed Systems, Vol. 5, No. 9, pp. 898-911, 1994.

[17] H. T. Kung and P. L. Lehman, "Concurrent Manipulation of Binary Search Trees", ACM Trans. on Database Systems, Vol. 5, No. 3, pp. 354-382, 1980.

[18] S. K. Lee and H. Choi, "Embedding of Complete Binary Trees into Meshs with Row-Column Routing", IEEE Trans. on Parallel and Distributed Systems, Vol. 7, No. 5, pp. 493-497, 1996.

[19] P. L. Lehman and S. B. Yao, "Efficient Locking for Concurrent Operations on B-Trees", ACM Trans. on Database System, Vol. 6, No. 4, pp. 650-670, 1981.

[20] H. O. Li and D. K. Probst, "Optimal VLSI Dictionary Machines Without Compress Instructions", IEEE Trans. on Computers, Vol. 39, No. 5, pp. 676-, 1990.

[21] M. R. Meybodi, "Implementating Priority Queue on Hypercube Machine", Proc. of Fourth Parallel Processing Symp., University of Callifornia, Irvine, pp. 85-111, April 1990.

[22] M. R. Meybodi, "New Designs for Priority Queue Machine", Proc. of PARABASE-90, Miami, Florida, pp. 123-121, May 1990.

[23] M. R. Meybodi, "Concurrent Data Structures for Hypercube Machine", Lecture Notes in Computer Science: Parallel Architecture and Languages, Springer Verlage, pp. 559-577, 1992.

[24] M. R. Meybodi, "Binary Search Mesh: A Concurrent Data Structure for Hypercube Computer", Proc. of ICEE-93, Amirkabir University, Tehran, Iran, pp. 601-607, May 1993.

[25] M. R. Meybodi, "Tree Structured Dictionary Machines for VLSI", Proc. of 23th Annual Modeling and Simulation Conf., School of Eng., University of Pittsburg, Pittsburg, Pennsylvania, pp. 703-724, May 1992.

[26] M. R. Meybodi, "Banyan Heap Machine", Proc. of IEEE 6th Int. Parallel Processing Sympos., Los Almitos, CA, pp. 224-231, 1992.

[27] A. R. Omondi and J. D. Brock, "Implementing a Dictionary on Hypercube Machine", Proc. of Int. Conf. on Parallel Processing, pp. 707-709, 1987.

[28] T. A. Ottman, A. L. Rosenberge, and L. J. Stockmeyer, "A Dictionary Machine (for VLSI)", IEEE Trans. on Computers, Vol. 31, No. 9, pp. 892-897, 1982.

[29] V. N. Rao and V. Kumar, "Concurrent Access to Priority Queue", IEEE Trans. on Computers, Vol. 37, No. 12, pp. 1657-1665, 1988.

[30] Y. Saad and M. Schultz, "Topological Properties of Hypercubes", IEEE Trans. on Computers, Vol. 37, No. 7, pp. 867-872, 1988.

[31] H. Schemeck and H. Schroder, "Dictionary Machines for Different Models of VLSI", IEEE Trans. on Computers, Vol. 34, No. 5, pp. 472-475, 1985.

[32] A. K. Somani and V. K. Agarwal, "An Unsorted VLSI Dictionary Machine", Proc. of 1983 Canadian VLSI Conf., University of Waterloo, Waterloo, 1983.

[33] A. K. Somani and V. K. Agarwal, "An Efficient VLSI Dictionary Machine", Proc. of 11th Annual Int. Symp. on Computer Architecture, University of Mishigan, Ann Arbor, Mishigan, pp. 142-150.

[34] H. Y. Youn and J. Y. Lee, "An Efficient Dictionary Machine Using Hexagonal Processor Arrays", IEEE Trans. on Parallel and Distributed Systems, Vol. 7, No. 3, pp. 226-273, 1996.

[35] W. Zhang and R. E. Korf, "Parallel Heap Operations on EREW PRAM", Journal of Parallel and Distributed Computing, Vol. 20, pp. 248-255, 1994.

[36] D. E. Knuth, The Art of Computer Programming, Volume 3, Addison Wesley, 1975.

است. با توجه این جدول و مباحث انجام گرفته مشخص میگردد که ماشین پیشنهادی در این مقاله بهتر از سه ماشین دیگر عمل میکند. زیرا

۱- زمان پاسخ توری جستجوی دودویی کامل حدود نصف زمان پاسخ توری هشت و شش ضلعی است.

۲- با توجه به اینکه شبکه پخش عملگرها یک مسیر یکتا بین ریشه و گره های دیگر توری جستجوی دودویی کامل ایجاد میکند، عملگرهای ماشین دیکشنری بصورت متوالی وارد گره ها میگردند و هیچ حالتی اتفاق نمی افتد که یک عملگر از دو مسیر مختلف و همزمان به یک پردازنده برسد و این باعث میگردد تا سازگاری در توری جستجوی دودویی کامل بسادگی قابل پیاده سازی باشد

۳- دریافت عملگرها و ارسال جوابها در توری جستجوی دودویی کامل از طریق دو شبکه غیر مجزا انجام میشود که باعث کم شدن ترافیک و برخورد پیغام ها میگردد.

۴- توری جستجوی دودویی کامل قابل جا دادن در ابر مکعب میباشد. روشی برای جای دادن توری هشت و شش ضلعی در ابر مکعب تا آنجایی که نویسندگان این مقاله اطلاع دارند هنوز گزارش نشده است.

۵- تعداد اتصالات موجود در توری جستجوی دودویی کامل کمتر از توری هشت و شش ضلعی میباشد که پیاده سازی VLSI آنرا ساده تر مینماید.

جدول ۱: مقایسه بین فاصله شروع دو عملگر در توری جستجوی دودویی کامل و ماشینهای دیگر

عملگر	Insert	Max	XMin	Next	Min	Delete	Search
توری جستجوی دودویی کامل	O(1)	O(1)	O(1)	O(1)	O(1)	O(1)	O(1)
ماشین Young و Youn	O(1)	*	*	*	O(1)	O(1)	O(1)
ماشین Schroder و Schmeck	O(1)	*	*	*	O(1)	O(1)	O(1)
ماشین Santoro و Dehne	O(1)	*	*	*	O(1)	O(1)	O(1)

جدول ۲: مقایسه بین زمان پاسخ عملگرها در توری جستجوی دودویی کامل و ماشین های دیگر

عملگر	Search	Max	XMin	Next	Min
توری جستجوی دودویی کامل	O(n)	O(n)	O(1)	O(n)	O(1)
ماشین Young و Youn	O(n)	*	*	*	O(1)
ماشین Schroder و Schmeck	O(n)	*	*	*	O(1)
ماشین Santoro و Dehne	O(n)	*	*	*	O(1)

معیارهایی که توسط \* نشان داده شده اند گزارش نشده اند

مراجع

[1] A. V. Aho, J. E. Hopcraft, and J. D. Ullman, The Design and Analysis of Computer Algorithm, Addison Weley, 1974.

[2] M. J. Atallah, F. Dehne, R. Millers, and A. Rau-Chaplin, "Multisearch Techniques: Parallel Data Structures on Mesh-Connected Computers", Journal of Parallel and Distributed Computing, Vol. 20, pp. 1-13, 1994.

[3] M. J. Atallah and S. R. Kosaraju, "A Generalized Dictionary Machine for VLSI", IEEE Trans. on Computers, Vol. 34, No. 2, pp. 151-155, 1985.

[4] H. Beigy and M. R. Meybodi, "Notes on Binary Search Mesh: A Concurrent Data Structure for Hypercube Computer", Technical Report 3CE98, Computer Eng. Dept., Amirkabir University, Tehran, 1998.

[5] H. Beigy and M. R. Meybodi, "Complete Binary Search Mesh: A Concurrent Data Structure for Distributed Memory Parallel Computer", Technical Report 4CE98, Computer Eng. Dept., Amirkabir University, Tehran, 1998.

[6] J. L. Bentley and H. T. Kung, "A Tree Machine for Searching Problems", Proc. of Int. Conf. on Parallel Processing, August 1979.

[7] J. Biswas and J. C. Browne, "Simultaneous Update of Priority Structures", Proc. of Int. Conf. on Parallel Processing, pp. 124-131, 1987.

[8] J. E. Brandenburg and D. S. Scott, "Embedding of Communication Tree and Grid into Hypercube", IPSC Technical Reports, 1986.

[9] D. P. Breteskas and J. N. Tsitsiklis, Parallel and Distributed Computation, Printice-Hall, 1989.

[10] W. J. Dally, A VLSI Architecture for Concurrent Data Structures, Kluwer Academic Publishers, 1987.

- 
- 3- Extract minimum
  - 4- Extract maximum
  - 5- Redundant
  - 6- Modify operators
  - 7- Query operations
  - 8- Balance cube
  - 9- Sorted chain
  - 10- Banyan heap
  - 11- Initiation interval
  - 12- Response time
  - 13- Throughput
    - Mesh
  - 15- Broadcast net
  - 16- Snak net
  - 17- IO processor
  - 18- Linear net
  - 19- Spanning net
  - 20- Binary search mesh (BSM)
  - 21- Balanced binary search mesh (BBSM)
  - 22- Complete binary search mesh (CBSM)